

MÉMOIRES DE LA S. M. F.

J. BRIANCON

A. GALLIGO

M. GRANGER

Déformations équisingulières des germes de courbes gauches réduites

Mémoires de la S. M. F. 2^e série, tome 1 (1980)

http://www.numdam.org/item?id=MSMF_1980_2_1__1_0

© Mémoires de la S. M. F., 1980, tous droits réservés.

L'accès aux archives de la revue « Mémoires de la S. M. F. » (<http://smf.emath.fr/Publications/Memoires/Presentation.html>) implique l'accord avec les conditions générales d'utilisation (<http://www.numdam.org/conditions>). Toute utilisation commerciale ou impression systématique est constitutive d'une infraction pénale. Toute copie ou impression de ce fichier doit contenir la présente mention de copyright.

NUMDAM

Article numérisé dans le cadre du programme
Numérisation de documents anciens mathématiques

<http://www.numdam.org/>

I N T R O D U C T I O N

L'objet de ce travail est de comparer les définitions d'équisingularité introduites par différents auteurs dans le cas des déformations plates de germes de courbes réduites. Nous faisons une synthèse de ce qui nous est connu sur le sujet et présentons un certain nombre d'exemples et contre-exemples.

Le problème de l'équisingularité a d'abord été posé et étudié par O. ZARISKI. Nous nous sommes inspiré des travaux dans cette direction de F. PHAM et B. TEISSIER [P-T], J. STUTZ [St], B. TEISSIER [T₂] et surtout de R.O. BUCHWEISS et G.M. GREUEL [B-G]. C'est ce dernier article qui permet de parler du nombre μ de Milnor et de " μ constant" pour une famille de courbes réduites sans rester dans le cadre limité des courbes intersections complètes et donne le résultat topologique fondamental.

RAPPEL SUR L'ÉQUISINGULARITÉ DES GERMES DE COURBES PLANES.

Dans $[Z_1]$, O. ZARISKI définit la (a)-équivalence de deux germes de courbes planes, par récurrence sur le nombre d'éclatements nécessaires à la désingularisation. Soient C et D deux germes de courbes planes de branches respectives $\gamma_1, \dots, \gamma_r$ et $\delta_1, \dots, \delta_r$. Une bijection π entre les branches est dite tangentielle stable si : deux branches quelconques sont tangentes si et seulement si leurs images par π sont tangentes. π induit alors une bijection entre les composantes tangentielles de C et D.

C et D sont (a)-équivalentes s'il existe une bijection π tangentielle stable entre leurs branches telle que :

- les multiplicités d'une branche γ_i et de son image $\pi(\gamma_i)$ sont égales,
- π induit une (a)-équivalence entre les transformées propres des composantes tangentielles de C et D dans l'éclatement de l'origine.

Dans [Z₃], O. ZARISKI démontre, grâce à la théorie de la saturation d'une algèbre analytique locale, que deux courbes planes irréductibles sont (a)-équivalentes si et seulement si elles ont les mêmes paires caractéristiques de Puiseux ; puis dans [Z₄] il démontre que deux courbes planes sont (a)-équivalentes par π si et seulement si pour tout i , γ_i et $\pi(\gamma_i)$ ont les mêmes paires de Puiseux et pour tout (i,j) , les multiplicités d'intersection $(\gamma_i; \gamma_j)$ et $(\pi(\gamma_i); \pi(\gamma_j))$ sont égales.

D'après des résultats classiques ([Br], [Z₅]) il en résulte alors que deux germes de courbes planes C et D sont (a)-équivalentes si et seulement si elles ont même type topologique : c'est-à-dire s'il existe deux voisinages ouverts de l'origine U et V dans \mathbb{C}^2 et un homéomorphisme h de U sur V envoyant C sur D. Une déformation à base lisse de germes de courbe plane est dite équisingulière si deux fibres quelconques de la déformation sont (a)-équivalentes ou topologiquement équivalentes.

Dans [Z₁], O. ZARISKI démontre le critère discriminant : une déformation est équisingulière si et seulement si il existe une projection "permissible" (voir [Z₇]) pour laquelle le discriminant de la projection est équimultiple. Dans [Z₆] il démontre aussi qu'une déformation est équisingulière si et seulement si elle vérifie les conditions (a) et (b) de Whitney, voir aussi B. Teissier [T₄].

Dans [Le₂] et [L-R] LÊ DŨNG TRÁNG et C.P. RAMANUJAM montrent par des arguments topologiques qu'une déformation de courbe plane dont la fibre a un nombre de Milnor constant est à type topologique constant, donc équisingulière. Il faut attendre [T₅] pour que B. TEISSIER donne une démonstration algébrique de ce résultat.

Dans [T₂] B. TEISSIER démontre l'équivalence de l'équisingularité et d'une condition de résolution simultanée des singularités.

INTRODUCTION

En résumé toutes les définitions "raisonnables" d'équisingularité sont équivalentes dans le cas des germes de courbes planes, (citons [T₅] ou [T₂] pour des exposés plus détaillés).

DIFFÉRENTES NOTIONS D'ÉQUISINGULARITÉ POUR LES GERMES DE COURBES GAUCHES.

Par souci de clarté, nous nous sommes volontairement limités à l'étude des familles de courbes paramétrées par un espace lisse de dimension un, bien que tous les résultats que nous exposons semblent se généraliser facilement au cas des familles paramétrées par un espace lisse de dimension quelconque.

Nous travaillons donc dans la situation suivante : $X \subset \mathbb{C} \times \mathbb{C}^N$ est un germe de surface tel que la restriction p à X de la projection canonique de $\mathbb{C} \times \mathbb{C}^N$ sur $U = \mathbb{C} \times \{0\}$ soit plate, $X_0 = p^{-1}(0)$ soit un germe de courbe réduite de \mathbb{C}^N , et le lieu singulier relatif (à p) de X soit U . On peut alors introduire les différentes notions d'équisingularité suivantes :

(1) TRIVIALITÉ TOPOLOGIQUE : la paire (B_ϵ, X_u) reste homéomorphe à (B_ϵ, X_0) au voisinage de $u = 0$, lorsque B_ϵ désigne la boule de \mathbb{C}^N de centre 0 et de rayon ϵ assez petit, et $X_u = p^{-1}(u) \cap B_\epsilon$.

(2) μ CONSTANT : le nombre de Milnor $\mu(X_u)$ de la fibre X_u est constant au voisinage de 0.

(3) LES CONDITIONS DE WHITNEY : le couple $(X-U, U)$ vérifie les conditions a) et b) de Whitney au voisinage de 0.

(4) L'ÉQUISATURATION : les algèbres saturées $\hat{\mathcal{O}}_{X_u}$ sont isomorphes lorsque u varie dans un voisinage de 0 (\mathcal{O}_{X_u} désignant l'algèbre de X_u en ce point spécial).

Introduisons encore, suivant J. STUTZ [St] :

(3') $\dim C_4(X) = 2$: où $C_4(X)$ est le cône ensemble des limites en 0 des vecteurs tangents à la partie lisse de X .

(4') $\dim C_4(X) = 2$ et $\dim C_5(X) = 3$: où $C_5(X)$ est le cône ensemble des limites en 0 des vecteurs sécants à X .

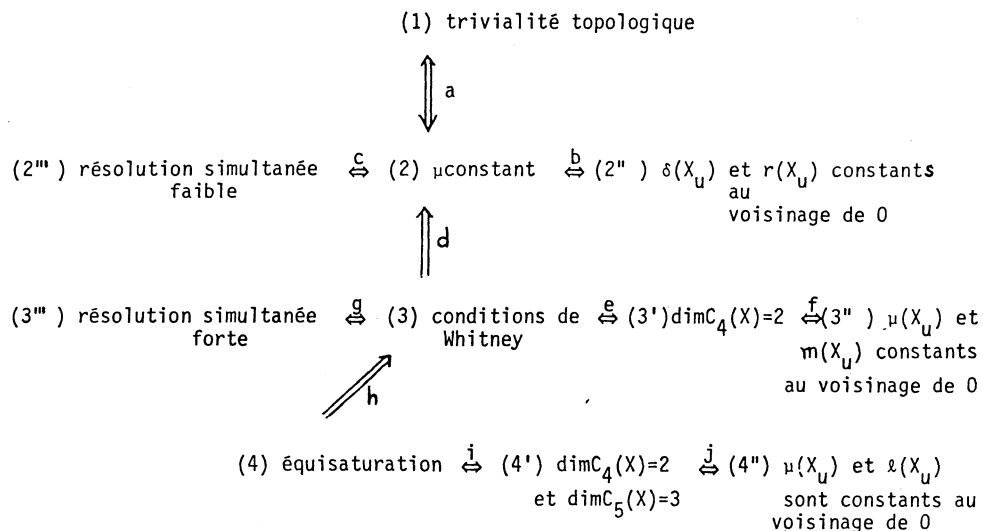
Notons aussi $\delta(X_U) = \dim_{\mathbb{C}} (\overline{\mathcal{O}}_{X_U} / \mathcal{O}_{X_U})$ (où $\overline{\mathcal{O}}_{X_U}$ est l'algèbre normalisée de \mathcal{O}_{X_U}) ; $r(X_U)$ le nombre de composantes irréductibles du germe X_U ; $m(X_U)$ sa multiplicité et, si X'_U désigne la projection plane générique de X_U , $\ell(X_U) = \delta(X'_U) - \delta(X_U)$.

Enfin, suivant B. TEISSIER [T₂], nous introduisons aussi :

(2''') résolution simultanée faible.

(3''') résolution simultanée forte.

On a le diagramme suivant d'implications :



a, b et c : R.O. BUCHWEISS et G.M. GREUEL

d : THOM MATHER (et a)

e et i : J. STUTZ

g : B. TEISSIER

f, h, j : démontrés ici.

INTRODUCTION

QUELQUES ÉLÉMENTS DE COMPARAISON.

Dans le chapitre V nous donnons divers exemples illustrant des différences importantes avec l'équisingularité des courbes planes.

Notons que :

1) Les réciproques de d) et h) sont toutes les deux fausses :

7d : exemple V.1. de J.P.G. HENRY avec X_0 intersection complète.
exemple V.2. avec X_0 irréductible, Gorenstein.

7h : exemple V.3. avec X_0 intersection complète irréductible de semi-groupe $\Gamma(X_U)$ constant.

2) Le critère discriminant de Zariski se généralise au cas des intersections complètes où il équivaut aux conditions de Whitney (théorème III.5 et Remarque III.6). Par contre, nous donnons un exemple (V.5) d'une famille de courbes gauches pour laquelle les conditions de Whitney sont satisfaites mais où la multiplicité du discriminant générique varie.

3) Dans la déformation semi-universelle d'un germe de courbe plane la strate d'équisingularité est lisse. Ce résultat est dû à J. WAHL qui utilise la définition de l'équisingularité à l'aide de la (a)-équivalence ($[Wa]$). Dans le cas des germes de courbes irréductibles une autre démonstration est donnée par B. TÊLÉSIER dans $[T_3]$ qui déduit ce résultat de la lissité de la "strate à semi groupe constant".

Nous donnons un exemple de germe de courbe gauche (V.6) dont la déformation semi-universelle a une "strate à μ constant" singulière.

4) Dans le cas des germes de courbes planes les notions d'équivalence et d'équisingularité sont liées par la propriété suivante :

Etant donnés deux germes de courbes planes C et D topologiquement équivalents, il existe une déformation à un paramètre équisingulière contenant deux fibres isomorphes respectivement à C et D.

Dans le cas des germes de courbes gauches nous ne disposons pas d'une définition satisfaisante de l'équivalence de deux germes.

Ainsi deux germes de courbes dans \mathbb{C}^3 sont topologiquement équivalents si et seulement si ils ont le même nombre de branches. Cela ne peut suffire en général pour les joindre par une famille équisingulière en aucun des sens étudiés ici.

5) Signalons qu'à notre connaissance la question suivante n'est pas résolue : une déformation plate à μ constant d'un germe de courbe irréductible intersection complète est elle à semi-groupe constant ? ou au moins équimultiple ?

Pour terminer cette introduction attirons l'attention du lecteur sur deux points particuliers qui nous semblent originaux :

D'une part le fait que le nombre de composantes globales dans la boule B_ϵ de la fibre générique X_u d'une déformation plate de la courbe X_0 soit égal au nombre de composantes du germe de surface X (théorème I,9).

D'autre part l'étude de l'invariant analytique $\ell(X_0)$ mesurant la différence entre la courbe X_0 et sa projection plane générique ainsi que la description des directions de projections planes non génériques de X_0 .

Précisément nous interprétons $\ell(X_0) = \delta(X'_0) - \delta(X_0)$ comme le nombre de points doubles de la projection plane générique d'une déformation lisse de X_0 et nous montrons que $\ell(X_u)$ est semi-continu (proposition IV.6 et corollaire IV.7). Nous montrons que l'ensemble des limites de vecteurs sécants à X_0 est la réunion d'un nombre fini de 2-plans (proposition IV.1) ; la projection plane π_H parallèlement à un $N-2$ plan H de la courbe X_0 est non générique si et seulement si H contient l'un non nul de ces vecteurs, ce qui équivaut au fait que :

$$\delta(\pi_H(X_0)) - \delta(X_0) > \ell(X_0)$$

ou éventuellement $\pi_H(X_0)$ non réduit.

INTRODUCTION

La matière de l'appendice provient en grande partie d'un manuscrit non publié de F. PHAM et B. TEISSIER décrivant la construction du saturé lipschitzien d'une algèbre analytique locale de dimension un (qui coïncide ici avec le saturé de Zariski) à partir de la suite de ses "exposants caractéristiques" dans le cas irréductible (théorème VI.1.6.) et dans le cas réductible que nous avons précisé (théorème VI.2.2., Remarque et lemme VI.3.6) . Remarquons que ces calculs sont analogues à certains calculs de O. ZARISKI dans [Z₄].

Nous utilisons cette description pour montrer que deux courbes ont même saturé si et seulement si leurs projections planes génériques ont même type topologique (théorème VI.0.2). C'est ce résultat qui nous permet justement au chapitre IV de définir la projection plane générique à équivalence topologique près et de montrer que l'équisaturation équivaut à l'équisingularité de la projection plane générique.

P L A N

- I. Déformations plates d'un germe de courbe réduite .
- II. " μ constant " .
- III. Conditions de Whitney.
- IV. Equisaturation.
- V. Exemples.
- VI. Appendice : Saturé des algèbres analytiques locales de dimension 1
d'après F. PHAM et B. TEISSIER.

CHAP. I : DÉFORMATIONS PLATES D'UN GERME
DE COURBE RÉDUITE.

Soit X_0 un germe de courbe réduite de $(\mathbb{C}^N, 0)$ défini par l'idéal $I_0 = (f_1, \dots, f_k) \subset \mathbb{C}\{x_1, \dots, x_N\}$ et soit X un germe de surface de $(\mathbb{C}^{N+1}, 0)$ défini par l'idéal I de $\mathbb{C}\{u, x_1, \dots, x_N\}$ engendré par les éléments (F_1, \dots, F_k) avec, pour $i = 1, \dots, k$, $F_i(0, x_1, \dots, x_N) = f_i(x_1, \dots, x_N)$.

Notons p la restriction à X de la projection canonique de $(\mathbb{C}^{N+1}, 0)$ sur le premier facteur $(\mathbb{C}, 0)$; lorsque p est plate, c'est à dire lorsque

$\mathcal{O}_X = \frac{\mathbb{C}\{u, x_1, \dots, x_N\}}{I}$ est un $\mathbb{C}\{u\}$ -module plat, nous dirons que X est une déformation plate à un paramètre de X_0 .

LEMME I.1.: Si X est une déformation à un paramètre de la courbe réduite X_0 , les conditions suivantes sont équivalentes :

- (i) X est une déformation plate
- (ii) X est de Cohen- Macaulay
- (iii) X est de dimension pure 2.

Preuve :

(i) \Rightarrow (ii) : u est non diviseur de 0 dans \mathcal{O}_X , et, puisque X_0 est réduite, il existe un paramètre, x_1 par exemple, non diviseur de 0 dans $\mathcal{O}_{X_0} = \mathcal{O}_X / u \mathcal{O}_X$. La suite (u, x_1) est donc régulière dans \mathcal{O}_X .

(ii) \Rightarrow (iii) : est évident.

(iii) \Rightarrow (i) : $\dim(\mathcal{O}_X / u \mathcal{O}_X) = \dim \mathcal{O}_{X_0} = \dim \mathcal{O}_X - 1$, et, dans \mathcal{O}_X de dimension

pure, cela implique que u est non diviseur de 0 et donc que \mathcal{O}_X est un $\mathbb{C}\{u\}$ -module plat. \square

LEMME I.2.

Soient X une déformation plate à un paramètre de la courbe réduite X_0 et X^1, \dots, X^r les composantes irréductibles de X . La restriction de p à toute union $X^1 \cup \dots \cup X^i$ ($1 \leq i \leq r$) de composantes irréductibles est plate.

PREUVE :

D'après le lemme I.1., X est de dimension pure 2, donc il en est de même pour $X^1 \cup \dots \cup X^i$ et on conclut de la même manière que pour (iii) \Rightarrow (i) dans le lemme précédent. \square

REMARQUE I.3. :

X^1 , par exemple, est donc une déformation plate de sa fibre $(X^1)_0$: mais $(X^1)_0$ n'est pas en général une courbe réduite et peut avoir une composante immergée à l'origine. Voir l'exemple V.1.

LEMME I.4. :

Avec les hypothèses du lemme I.2., la dimension de $(X^1 \cup X^2 \cup \dots \cup X^i) \cap (X^{i+1} \cup \dots \cup X^r)$ est 1. ($1 \leq i < r$).

PREUVE :

Il s'agit de montrer que l'intersection $(X^1 \cup \dots \cup X^i) \cap (X^{i+1} \cup \dots \cup X^r)$ n'est pas contenu dans $\{0\} \times \mathbb{C}^N$, supposons le contraire : en désignant par I^1, I^2, \dots, I^r les idéaux premiers définissant respectivement X^1, X^2, \dots, X^r , nous aurions :

$$u^\alpha \in (I^1 \cap \dots \cap I^i) + (I^{i+1} \cap \dots \cap I^r)$$

supposons $\alpha \in \mathbb{N}$ choisi le plus petit possible, $u^\alpha = g_1 - h_1$ avec $g_1 \in (I^1 \cap \dots \cap I^i)$ et $h_1 \in (I^{i+1} \cap \dots \cap I^r)$. On a donc :

$$g_1(0, x_1, \dots, x_N) = h_1(0, x_1, \dots, x_N) \in (I^1 \cap \dots \cap I^i)_0 \cap (I^{i+1} \cap \dots \cap I^r)_0$$

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

$(I^1 \cap \dots \cap I^i)_0$ et $(I^{i+1} \cap \dots \cap I^r)_0$ désignant les idéaux de $\mathbb{C}\{x_1, \dots, x_N\}$ définissant les fibres $(X^1 \cup \dots \cup X^i)_0$ et $(X^{i+1} \cup \dots \cup X^r)_0$; mais on a

$I_0 \subset (I^1 \cap \dots \cap I^i)_0 \cap (I^{i+1} \cap \dots \cap I^r)_0$; I_0 étant réduit, grâce à l'égalité ensembliste $|X_0| = |(X^1 \cup \dots \cup X^i)_0 \cup (X^{i+1} \cup \dots \cup X^r)_0|$ on déduit l'égalité des idéaux $I_0 = (I^1 \cap \dots \cap I^i)_0 \cap (I^{i+1} \cap \dots \cap I^r)_0$ et donc l'existence d'un élément

$g(u, x_1, \dots, x_N) \in I$ vérifiant :

$$g(0, x_1, \dots, x_N) = g_1(0, x_1, \dots, x_N) = h_1(0, x_1, \dots, x_N).$$

Ecrivons alors :

$$u^\alpha = (g_1 - g) - (h_1 - g), \quad g_1 - g = u g_1', \quad h_1 - g = u h_1'$$

d'après le lemme I.2, $g_1' \in (I^1 \cap \dots \cap I^i)$ et $h_1' \in (I^{i+1} \cap \dots \cap I^r)$; comme

$$u^{\alpha-1} = g_1' - h_1' \text{ ceci contredit l'hypothèse faite sur } \alpha \text{ d'être minimum} \blacksquare$$

DÉFINITION I.5. :

On dit que la déformation X de X_0 est centrée si le lieu singulier de X , $\text{Sing}(X)$, a pour ensemble sous-jacent $\mathbb{C} \times \{0\}$. On dit qu'une composante irréductible X^1 de X est essentielle si X^1 contient $\mathbb{C} \times \{0\}$.

PROPOSITION I.6. :

Si X est une déformation plate centrée de X_0 , toutes les composantes irréductibles de X sont essentielles.

PREUVE :

Si X est irréductible, il n'y a rien à montrer ; sinon, $X^1 \cap (X^2 \cup \dots \cup X^r)$ est contenu dans le lieu singulier de X , et d'après le lemme précédent, n'est pas contenu dans $\{u=0\}$; c'est donc que X^1 contient $\mathbb{C} \times \{0\}$ ■

Reprenons maintenant le cas général où X est une déformation plate à un paramètre de la courbe réduite X_0 ; nous désignons par la même lettre un germe et son

représentant "assez petit".

Précisément soient $U = \{u \in \mathbb{C} / |u| < \eta\}$, $B_\epsilon = \{x \in \mathbb{C}^N / |x_1|^2 + \dots + |x_N|^2 < \epsilon^2\}$

$S_{\epsilon'} = \{x \in \mathbb{C}^N / |x_1|^2 + \dots + |x_N|^2 = \epsilon'^2\}$ tels que :

a) 0 est le seul point singulier de X_0 dans la boule fermée \bar{B}_ϵ , X_0 est transverse à la sphère $S_{\epsilon'}$, pour $0 < \epsilon' \leq \epsilon$ - il en résulte que la paire $(X_0 \cap \bar{B}_\epsilon, \bar{B}_\epsilon)$ est homéomorphe à (C_0, \bar{B}_ϵ) , C_0 désignant le cône de sommet 0 sur $X_0 \cap S_\epsilon$ ([M1], th.2.10) ; de plus on sait que $X_0 \cap S_\epsilon$ est difféomorphe à l'union de r_0 cercles disjoints, r_0 étant égal au nombre de composantes irréductibles de X_0 -

b) le lieu singulier et le lieu singulier relatif (à p) de X coïncident dans $U \times \bar{B}_\epsilon$ ([T1] th. 2.8), et X reste transverse à $U \times S_\epsilon$.

c) $\text{Sing } X - \{0\}$ est un revêtement de $U - \{0\}$ ($\text{Sing}(X)$ désignant le lieu singulier réduit). Enfin la paire $(X_{\text{lisse}}, \text{Sing}(X))$ vérifie les conditions de Whitney dans $(U - \{0\}) \times B_\epsilon$ ([W] lemme 19.3).

Nous savons alors, par le théorème de Thom-Mather ([Ma1] Prop 11.1) que pour deux points u_1 et u_2 de $U - \{0\}$ les fibres X_{u_1} et X_{u_2} de p dans B_ϵ sont homéomorphes. Nous pouvons donc parler du type topologique de la fibre générique X_U (ou de la triade $(\text{Sing}(X_U), X_U, B_\epsilon)$). En particulier le nombre \tilde{r} de composantes irréductibles de la fibre générique X_U est bien défini, puisque c'est le nombre de composantes connexes de $X_U - \text{Sing}(X_U)$. Pour tout lacet γ d'origine u_1 dans $U - \{0\}$, le premier lemme d'isotopie de Thom fournit également un homéomorphisme "de monodromie" γ^* de X_{u_1} dans lui même, qui donne une permutation des composantes irréductibles de X_{u_1} .

Enfin remarquons que tout ceci est bien défini dès que X est de dimension pure 2 et X_0 à singularité isolée.

Nous allons maintenant comparer le nombre r de composantes irréductibles de X et le nombre \tilde{r} de composantes irréductibles de la fibre générique X_U et nous apercevoir qu'en fait $r = \tilde{r}$!

LEMME I.7. Soit $G(u,x,y)$ un germe de fonction analytique à l'origine de \mathbb{C}^3 définissant un germe Y de sous espace analytique irréductible ; si $g(x,y) = G(0,x,y)$ n'est pas la puissance (d'ordre au moins égale à 2) d'une fonction analytique, la fibre générique Y_U est irréductible.

PREUVE :

grâce au théorème de préparation de Weierstrass, nous pouvons nous placer dans les conditions suivantes :

$G(u,x,y) = y^p + a_1(u,x) y^{p-1} + \dots + a_p(u,x)$ où a_1, \dots, a_p sont des fonctions analytiques dans le polydisque $U \times \mathbb{D}_{\varepsilon_1}$ ($\mathbb{D}_{\varepsilon_1} = \{x \in \mathbb{C} / |x| < \varepsilon_1\}$) nulles à l'origine ; les p racines du polynome normalisé G sont dans le disque $D_{\varepsilon_2} = \{y \in \mathbb{C} / |y| < \varepsilon_2\}$ et Y est défini par G dans $U \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$.

Le discriminant Δ du polynome G est :

$$\Delta = \beta u^\alpha [x^\sigma + a_1(u) x^{\sigma-1} + \dots + a_\sigma(u)].$$

où β est une unité de $\mathcal{O}(U \times D_{\varepsilon_1})$, $a_1(u) \dots a_\sigma(u)$ sont des fonctions analytiques dans U , nulles en 0 ; de plus nous supposons que la restriction à $U - \{0\}$ du lieu discriminant réduit est un revêtement de $U - \{0\}$.

Le critère discriminant de Zariski ([Z₁] th. 7), puis le théorème de Thom Mather nous permettent alors d'affirmer que, localement dans $U - \{0\}$, la famille de courbes planes Y_U est équisingulière, donc localement topologiquement triviale ; et même mieux, la paire $(Y_U, \text{Sing}(Y_U))$ est localement topologiquement triviale. Notons $U^+ = U - [0, \eta[$ (resp. $U^- = U -]-\eta, 0]$) l'ouvert contractile des éléments de U non réels positifs (resp non réels négatifs) ; $Y|_{U^+}$ (resp $Y|_{U^-}$) est une fibration topologique triviale et admet donc \mathcal{K} composantes irréductibles.

Nous pouvons considérer le monoïde $\mathcal{O}^0(U^+) [y]$ des polynomes normalisés comme factoriel ([G-F] th. III.6.5) la décomposition unique de G correspondant à la décomposition de $Y|_{U^+}$ en ses composantes irréductibles :

$$G = G_1^+ \times G_2^+ \dots \times G_{\tilde{r}}^+ \text{ dans } U^+ \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$$

De même nous avons $G = G_1^- \times G_2^- \dots \times G_{\tilde{r}}^-$ dans $U^- \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$, et, quitte à renuméroter, nous pouvons supposer

pour $i = 1, \dots, \tilde{r}$, $G_i^+ = G_i^-$ dans $\{u \in U / \text{Im}(u) < 0\}$.

L'unicité de la décomposition permet alors de définir une permutation τ de $\{1, 2, \dots, \tilde{r}\}$ en posant $G_i^- = G_{\tau(i)}^+$ dans $\{u \in U / \text{Im}(u) > 0\}$, ceci pour $i=1, \dots, \tilde{r}$.

a) Montrons d'abord que τ n'admet pas de cycle strict :

supposons, pour fixer les idées, que τ laisse stable la partie $\{1, 2, \dots, \ell\}$ avec $\ell < \tilde{r}$; alors les fonctions analytiques $G_1^+ \times G_2^+ \dots \times G_\ell^+$ et $G_1^- \times G_2^- \dots \times G_\ell^-$ coïncident sur $(U^+ \cap U^-) \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$ et définissent donc une fonction analytique

H dans $(U - \{0\}) \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$; H est bornée au voisinage de $\{0\} \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$

(puisque les coefficients du polynome normalisé H s'obtiennent à partir des fonctions symétriques élémentaires de certaines racines de G) et se prolonge donc à $U \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$; enfin H est un diviseur strict de G , ce qui est contraire à l'hypothèse "G irréductible".

b) Quitte à renuméroter, nous pouvons supposer que τ est la permutation circulaire $\tau(i) = i+1$ pour $i=1, \dots, \tilde{r}-1$ et $\tau(\tilde{r}) = 1$.

Définissons une fonction analytique $H(v, x, y)$ dans $(D - \{0\}) \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$ (où D est le disque unité) en posant pour k variant de 1 à \tilde{r} :

$$\begin{cases} H(v, x, y) = G_k^+(nv^{\tilde{r}}, x, y) \text{ pour } (k-1) \frac{2\pi}{\tilde{r}} < \arg v < (k) \frac{2\pi}{\tilde{r}} \\ H(v, x, y) = G_k^-(nv^{\tilde{r}}, x, y) \text{ pour } (2k-1) \frac{\pi}{\tilde{r}} < \arg v < (2k+1) \frac{\pi}{\tilde{r}} \end{cases}$$

Comme précédemment H se prolonge à $D \times D_{\varepsilon_1} \times D_{\varepsilon_2}$ et on obtient, pour tout

$$k=1 \dots \tilde{r}, \lim_{\substack{u \rightarrow 0 \\ u \in U^+}} G_k^+(u, x, y) = H(0, x, y).$$

D'où $g(x, y) = [H(0, x, y)]^{\tilde{r}}$ et donc, par hypothèse $\tilde{r} = 1$. ■

LEMME I.8. :

Soit X^1 une surface de dimension pure dans $\mathbb{C} \times \mathbb{C}^N$ déformation plate à un paramètre d'une courbe à singularité isolée $X_0^1 \subset \mathbb{C}^N$. Si X^1 est irréductible, la fibre générique X_u^1 est irréductible.

PREUVE :

Soit x un paramètre transverse de la courbe réduite $|X_0^1|$. Pour presque tout choix de $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_N) \in \mathbb{C}^N - \{0\}$, $y = \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_N x_N$ a pour image dans

$\mathcal{O}_{X^1} = \mathbb{C}\{x_1, \dots, x_N\}/I$ (de corps des fractions L), un élément primitif \bar{y} de l'extension finie $\mathbb{C}\langle(u, x)\rangle \subset L$, et \bar{y} admet un polynome minimal de la forme :

$$G = y^m + a_1(u, x) y^{m-1} + \dots + a_m(u, x), \quad a_i \in \mathbb{C}\langle u, x \rangle .$$

On note $p : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^2$ et $\pi : \mathbb{C} \times \mathbb{C}^N \rightarrow \mathbb{C} \times \mathbb{C}^2$ les projections $p(u, x, y) = (u, x)$,

$\pi(u, x_1, \dots, x_N) = (u, x, y)$, $Y = G^{-1}(0)$, $\delta(u, x) = \text{Res}(G, G')$ le discriminant de $p|_Y$ et $\Delta = p^{-1}(\delta^{-1}(0))$. Alors d'après [N, lemme 4 p.37], on a un isomorphisme

$\pi : X^1 - \pi^{-1}(\Delta) \xrightarrow{\cong} Y - \Delta$. On peut également supposer (cf ch IV) que π induit un isomorphisme $X_0^1 - \{0\} \rightarrow \pi(X_0^1) - \{0\}$. On remarque que $Y = \pi(X^1)$ et que l'idéal $I \cap \mathbb{C}\langle u, x, y \rangle$ qui définit ensemblement $\pi(X^1)$ est premier, donc égal (G) .

Ainsi pour $u \neq 0$, $\pi : X_u^1 \rightarrow Y_u$ est un isomorphisme sauf éventuellement en un nombre fini de points et le lemme résultera de l'irréductibilité de Y_u . Comme Y est de dimension pure donc déformation plate de sa fibre Y_0 , l'irréductibilité de Y_u est assurée d'après le lemme I.7 si $g(x, y) = G(0, x, y)$ n'est pas une puissance. D'après l'hypothèse pour tout $(x_0, y_0) \in \pi(X_0^1) - \{0\}$, $\pi^{-1}(x_0, y_0) \cap X_0^1$ est réduit à un point (x_0, y_0, z_0) au voisinage duquel X^1 est une déformation plate d'une courbe lisse réduite. Il en résulte que Y_0 est lisse en (x_0, y_0) , donc que $g(x, y)$ est réduit en ce point. ■

Des lemmes I.7 et I.8 on déduit:

THÉORÈME I.9. :

Soient X une déformation plate à un paramètre de la courbe réduite X_0 et X^1, \dots, X^r les composantes irréductibles de X . Les composantes irréductibles de la fibre générique X_u sont les fibres génériques X_u^1, \dots, X_u^r des composantes irréductibles de X .

COROLLAIRE I.10. :

Soit X une déformation plate, à un paramètre de la courbe réduite X_0 ; la fibre générique X_u est connexe.

PREUVE. :

Chaque composante irréductible X_u^i étant connexe les composantes connexes de X_u sont des réunions des X_u^i . D'après le lemme I.4, X_u est donc connexe.

REMARQUE I.11. :

La connexité de X_u est démontrée dans ([BG], 3.2) de manière tout à fait différente.

REMARQUE I.12. : Comme cas particulier du corollaire I.10 nous obtenons:

Si X_0 est une intersection complète $f_1 = \dots = f_{N-1} = 0$ la courbe de niveau générique $f_1 - u_1 = \dots = f_{N-1} - u_{N-1} = 0$ est lisse et connexe.

CHAP. II : " μ CONSTANT "

Dans ce chapitre nous allons prendre comme critère d'équisingularité la constance du nombre μ de Milnor. Nous rappellerons des résultats de B. Teissier et de R.O. Buchweiss et G.M. Greuel, dans le cas d'une déformation plate centrée.

DÉFINITION II.1. Soit X_0 un germe de courbe réduite plongé dans \mathbb{C}^N , d'anneau local \mathcal{O}_{X_0} ; on désignera par :

- $n^* : \mathcal{O}_{X_0} \hookrightarrow \bar{\mathcal{O}}_{X_0}$ le morphisme de normalisation
- $m(X_0)$ la multiplicité de X_0
- $r(X_0)$ le nombre de composantes irréductibles de X_0
- $\delta(X_0)$ le nombre entier $\delta(X_0) = \dim_{\mathbb{C}}(\bar{\mathcal{O}}_{X_0} / \mathcal{O}_{X_0})$
- $\mu(X_0)$ le nombre de Milnor dont la définition généralisée a été donnée par R.O. Buchweiss et G.M. Greuel dans [B-G] :

$$\mu(X_0) = \dim_{\mathbb{C}}(\omega_{X_0} / \text{Im } d)$$

où $\omega_{X_0} = \text{Ext}_{\mathbb{C}^N, 0}^{N-1}(\mathcal{O}_{X_0}, \Omega_{X_0}^N)$ est le module dualisant et le morphisme d est le

composé des morphismes suivants :

$$\mathcal{O}_{X_0} \rightarrow \Omega_{X_0} \rightarrow n_* \Omega_{\bar{X}_0} \cong n_* \omega_{\bar{X}_0} \rightarrow \omega_{X_0}$$

la première flèche étant la dérivation extérieure.

Buchweiss et Greuel montrent la formule :

$$\mu(X_0) = 2 \delta(X_0) - r(X_0) + 1$$

démontrée dans le cas des courbes planes par Milnor ([Mi] th. 10.5) et dans le cas des intersections complètes par Giusti ([Gi₂] App. 1).

DÉFINITION II.2. :

Soit $p : X \rightarrow U \subset \mathbb{C}$ une déformation plate centrée d'un germe de courbe réduite X_0 . On dira que p admet une résolution simultanée très faible si le morphisme de normalisation $n : \bar{X} \rightarrow X$ vérifie :

TF 1) \bar{X} est non singulier et $p \circ n$ est une submersion analytique.

TF 2) pour tout $u \in U$ le morphisme induit $(\bar{X})_u \rightarrow X_u$ est la normalisation.

On dira que p admet une résolution faible $n : \bar{X} \rightarrow X$ si n vérifie TF 1), TF 2)

et :

FA) le morphisme induit par restriction $p \circ n : (n^{-1}(U))_{\text{red}} \rightarrow U$ est simple, donc étale.

REMARQUE. :

Si p admet une résolution simultanée très faible nous dirons aussi que X admet une paramétrisation en famille, c'est à dire que X est l'image réduite du morphisme

$$n : (\mathbb{C}, 0) \times \prod_{j=1}^r (\mathbb{C}_j, 0) \rightarrow (\mathbb{C} \times \mathbb{C}^N, 0)$$

défini par N éléments $z_i = z_i(u, t_j) \in \prod_{j=1}^r \mathbb{C}\{u, t_j\}$ ($1 \leq i \leq N$) :

$$n(u, t_j) = (u, z_1(u, t_j), \dots, z_N(u, t_j))$$

et où le morphisme induit pour $u=0$ est la normalisation de X_0 .

THÉORÈME II.3. : (B. Teissier : [T₂] th. 1 et [T₁] p. 61).

Soit $p : X \rightarrow U \subset \mathbb{C}$ une déformation plate centrée d'un germe de courbe réduite X_0 et soit $n : \bar{X} \rightarrow X$ la normalisation alors :

1) $p \circ n$ est plat et $\delta((\bar{X})_0) = \delta(X_0) - \delta(X_u)$
pour tout $u \in U \setminus \{0\}$ assez petit.

2) les conditions suivantes sont équivalentes :

i) p admet une résolution simultanée très faible

ii) $\delta(X_u) = \delta(X_0)$ pour tout $u \in U$ assez petit.

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

THÉORÈME II.4. : (R.O. Buchweiss et G.M. Greuel : [B.G] 3.2 et 4.1)

Soit $p : X \rightarrow U \subset \mathbb{C}$ une déformation plate centrée d'un germe de courbe réduite X_0 . Notons X_u la fibre générique, $\mu(X_u)$, $\delta(X_u)$ et $r(X_u)$ ses invariants au point $u \in U$. Alors si U est assez petit

$$1) \mu(X_0) - \mu(X_u) = \dim_{\mathbb{C}} H^1(X_u, \mathbb{C})$$

$$\text{et } \mu(X_0) - \mu(X_u) \geq \delta(X_0) - \delta(X_u)$$

pour tout $u \in U \setminus \{0\}$

2) les conditions suivantes sont équivalentes :

- i) $\mu(X_u)$ est constant pour $u \in U$
- ii) $\delta(X_u)$ et $r(X_u)$ sont constants
- iii) p admet une résolution simultanée faible
- iv) il existe un homéomorphisme de paire entre (B_ε, X_0) et (B_ε, X_u) , pour tout $u \in U$.

L'invariant δ d'un germe de courbe irréductible se calcule à l'aide du semi-groupe des valuations de l'anneau local. Dans le cas général nous avons la proposition suivante :

PROPOSITION II.5. :

Soit X_0 un germe de courbe réduite de \mathbb{C}^N et soient C^1, \dots, C^r ses composantes irréductibles alors :

$$\delta(X_0) = \sum_{j=1}^r \delta(C^j) + \sum_{j=1}^{r-1} (C^j ; C^{j+1} \cup \dots \cup C^r)$$

où, si I^j désigne l'idéal définissant C^j dans \mathbb{C}^N , on a posé

$$(C^j ; C^{j+1} \cup \dots \cup C^r) = \text{colongueur } (I^j + (I^{j+1} \cap \dots \cap I^r)).$$

PREUVE :

Il suffit de démontrer que pour deux germes de courbes réduites C^1 et C^2 définies par I^1 et I^2 on a :

$$\delta(C^1 \cup C^2) = \delta(C^1) + \delta(C^2) + \text{colongueur}(I^1 + I^2)$$

$$\text{Posons } \mathcal{O}_{C^1} = \mathcal{O}_{\mathbb{C}^N, 0} / I^1, \mathcal{O}_{C^2} = \mathcal{O}_{\mathbb{C}^N, 0} / I^2, \mathcal{O}_{C^1 \cup C^2} = \mathcal{O}_{\mathbb{C}^N, 0} / I^1 \cap I^2;$$

de la suite exacte :

$$0 \rightarrow \mathcal{O}_{\mathbb{C}^N, 0} / I^1 \cap I^2 \xrightarrow{\alpha} \mathcal{O}_{\mathbb{C}^N, 0} / I^1 \oplus \mathcal{O}_{\mathbb{C}^N, 0} / I^2 \xrightarrow{\beta} \mathcal{O}_{\mathbb{C}^N, 0} / I^1 + I^2 \rightarrow 0$$

$$\alpha(h) = (h, h) \text{ et } \beta(h, k) = h - k,$$

et des inclusions :

$$\mathcal{O}_{C^1 \cup C^2} \rightarrow \mathcal{O}_{C^1} \oplus \mathcal{O}_{C^2} \xrightarrow{n_1^* \oplus n_2^*} \mathcal{O}_{C^1} \oplus \mathcal{O}_{C^2} \approx \mathcal{O}_{\overline{C^1 \cup C^2}}$$

on déduit que :

$$\begin{aligned} \delta(C^1 \cup C^2) &= \dim_{\mathbb{C}} \mathcal{O}_{\overline{C^1 \cup C^2}} / \mathcal{O}_{C^1 \cup C^2} \\ &= \dim_{\mathbb{C}} \mathcal{O}_{C^1} \oplus \mathcal{O}_{C^2} / \mathcal{O}_{C^1} \oplus \mathcal{O}_{C^2} \\ &\quad + \dim_{\mathbb{C}} \mathcal{O}_{C^1} \oplus \mathcal{O}_{C^2} / \mathcal{O}_{C^1 \cup C^2} \\ &= \delta(C^1) + \delta(C^2) + \dim_{\mathbb{C}} \mathcal{O}_{\mathbb{C}^N, 0} / (I^1 + I^2). \end{aligned}$$

REMARQUE II.6. :

$(C^1; C^2) = \text{colongueur}(I^1 + I^2)$ est une façon naïve de définir la multiplicité d'intersection des germes C^1 et C^2 définis par les idéaux I^1 et I^2 dans \mathbb{C}^N .

Cette définition a, entre autre, l'inconvénient suivant : si C^1, C^2, C^3 sont trois germes de courbes $(C^1; C^2 \cup C^3)$ n'est en général ni inférieur ni supérieur à $(C^1; C^2) + (C^1; C^3)$.

Voici deux exemples:

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

- dans \mathbb{C}^3 , $\mathcal{O}_{\mathbb{C}^3,0} = \mathbb{C}\{x,y,z\}$ $I^1 = (x,y)$, $I^2 = (y,z)$, $I^3 = (x,z)$

$(\mathbb{C}^1; \mathbb{C}^2 \cup \mathbb{C}^3) = 1$ tandis que $(\mathbb{C}^1; \mathbb{C}^2) = (\mathbb{C}^1; \mathbb{C}^3) = 1$

- dans \mathbb{C}^4 , $\mathcal{O}_{\mathbb{C}^4,0} = \mathbb{C}\{x,y,z,w\}$ $I^1 = (x-z, y-w, f)$

$I^2 = (x,y,g)$, $I^3 = (z,w,h)$ où f,g,h sont des séries d'ordres supérieurs à deux,

$(\mathbb{C}^1; \mathbb{C}^2 \cup \mathbb{C}^3) = 3$ tandis que $(\mathbb{C}^1; \mathbb{C}^2) = (\mathbb{C}^1; \mathbb{C}^3) = 1$.

PROPOSITION II.7.

Soit $p : X \rightarrow U \subset \mathbb{C}$ une déformation plate centrée d'une courbe réduite X_0 .

On suppose que les r composantes irréductibles X^1, \dots, X^r de X ont pour fibres en 0 les r composantes irréductibles de X_0 . Alors les conditions suivantes sont équivalentes :

(i) $\mu(X_U)$ est constant

(ii) pour $j=1, \dots, r$ $\mu(X_U^j)$ et $(X_U^j; X_U^{j+1} \cup \dots \cup X_U^r)$ sont constants.

PREUVE :

(ii) \Rightarrow (i) grâce au lemme I.2 et à la proposition II.5. (i) \Rightarrow (ii) grâce à la proposition II.5, la semi-continuité de $\mu(X_U^j)$ conséquence du théorème II.4 et la semi-continuité de la colongueur $(X_U^j; X_U^{j+1} \cup \dots \cup X_U^r)$.

REMARQUE II.8. :

La condition de la proposition II.7 n'est pas toujours réalisée dans une déformation à μ constant, voir l'exemple V.1.

Une déformation plate centrée à μ constant n'est pas en générale équivariante.

L'exemple le plus simple est donné par la paramétrisation en famille

$(x = t^3 + ut^2, y = t^4, z = t^5)$; voir aussi l'exemple V.1 du à J.P. Henry où

X_0 est une intersection complète réductible et l'exemple V.2 où X_0 est de Gorenstein et irréductible.

CHAP. III : LES CONDITIONS DE WHITNEY

Dans ce chapitre, nous allons étudier le critère d'équisingularité donné par les conditions de Whitney entre la partie lisse de X et son lieu singulier $\text{Sing}(X)$: Rappelons tout d'abord la définition de ces conditions dans la situation qui nous intéresse :

DÉFINITION III.1. :

Soit $p : X \rightarrow U$ une déformation plate centrée d'un germe de courbe réduite X_0 de \mathbb{C}^N ; cette déformation vérifie les conditions de Whitney au point 0 si, pour toute suite $M_\ell = (m_\ell, u_\ell) \in X-U \subset \mathbb{C}^N \times \mathbb{C}$ tendant vers 0, telle que la limite du plan tangent à X en M_ℓ existe, soit P , et telle que la limite du vecteur unité $m_\ell / \|m_\ell\|$ existe, soit ω , on a les propriétés :

a) $U \subset P$

b') $\omega \subset P$

DÉFINITION III.2.:

On dit que la déformation $p : X \rightarrow U$ vérifie les conditions de Whitney le long de U au voisinage de 0 - ou les conditions de Whitney strictes en 0 - si les conditions de Whitney sont satisfaites dans un voisinage de 0 de U .

Nous renvoyons le lecteur à ([W] § 19, [H₁] § 3, [Ma₂] § 1) pour les définitions générales des conditions de Whitney (et le fait que ces définitions sont indépendantes du plongement) et à ([Sp] p. 225) pour l'analyticité des conditions de Whitney strictes.

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

Nous allons montrer maintenant l'analogie, pour les familles de courbes, du théorème " μ^* constant \Leftrightarrow conditions de Whitney" démontré dans le cas des familles d'hypersurfaces ([B-Sp] th. II.2.6) et ([T₄]).

THÉORÈME III.3. :

Soit $p : X \rightarrow U$ une déformation plate centrée d'un germe de courbe réduite X_0 de \mathbb{C}^N ; les deux assertions suivantes sont équivalentes :

- (i) la déformation vérifie les conditions de Whitney le long de U
- (ii) la multiplicité $m(X_U)$ et le nombre de Milnor $\mu(X_U)$ sont constants dans U .

PREUVE :

(i) \Rightarrow (ii) : la constance de $m(X_U)$ résulte d'un théorème de H. Hironaka

([H₂] cor. 6.2). D'autre part le théorème de Thom-Mather ([Ma₂] Prop. 11.1)

montre que, puisque la stratification $(U \times B_\varepsilon - X, X - U, U)$ vérifie les conditions

de Whitney, la paire $(U \times B_\varepsilon, X)$ est topologiquement triviale au dessus de U : il en résulte, d'après le théorème II.4 que $\mu(X_U)$ est constant.

(ii) \Rightarrow (i) : en utilisant le théorème II.4, nous savons que $\delta(X_U)$ et $r(X_U)$

sont constants. Or $\delta(X_U)$ constant implique (théorème II.3) l'existence d'une

paramétrisation en famille : X est l'image directe du morphisme

$n : U \times \prod_{j=1}^r (\mathbb{C}_j, 0) \rightarrow U \times (\mathbb{C}^N, 0)$. Notons, pour $j=1 \dots r$, X^j la composante irré-

ductible de X image de $n_j : U \times (\mathbb{C}_j, 0) \rightarrow U \times (\mathbb{C}^N, 0)$. Comme la multiplicité de

X_U est constante, somme des multiplicités de chaque branche, et la multiplicité

étant semi-continue dans une famille paramétrée, on sait que la multiplicité

m_j de X_U^j est constante ; alors, quitte à faire un changement de coordonnées, on

peut choisir l'axe des x_1 tangent à X_0^j pour u appartenant à un voisinage de 0 et

écrire n_j sous la forme :

$$\begin{cases} x_1(u, t_j) = t_j^{m_j} (1 + u h_1(u, t_j)) \\ x_i(u, t_j) = t_j^{m_j} \varphi_i(t_j) + u t_j^{m_j} h_i(u, t_j) \end{cases}$$

pour $i=2, \dots, N$, $\ell_i > m_j$, $\varphi_i \in \mathbb{C}\{t_j\}$, $h_i \in \mathbb{C}\{u, t_j\}$

Prenons un point M de $X^j - U$, de coordonnées $(u, x_1(u, t_j), \dots, x_N(u, t_j))$; quand M tend vers 0 , la limite du plan tangent à M contient la limite des vecteurs

$$\frac{1}{m_j} \frac{\partial M}{\partial t_j^{m_j-1}} \text{ et } \frac{\partial M}{\partial u} \text{ (lorsque } t_j \text{ et } u \text{ tendent vers } 0), \text{ c'est à dire les}$$

vecteurs $(0, 1, 0, \dots, 0)$ et $(1, 0, \dots, 0, 0)$.

La condition a) de Whitney en 0 est donc vérifiée ; pour la condition b'),

remarquons que $\frac{1}{t_j^{m_j}}(x_1(u, t_j), \dots, x_N(u, t_j))$ tend vers $(1, 0, \dots, 0)$.

Enfin, nous aurions démontré de la même manière les conditions de Whitney en tout point de U : (i) est donc démontré.

Nous allons maintenant rappeler le résultat correspondant de H. Stutz

([St] prop. 1.13) ; pour cela donnons une définition : $C_4(X, 0)$ désigne le cône formé par les limites en 0 des vecteurs tangents à la partie lisse de X . ■

THÉORÈME III.4. (J. Stutz) :

Une déformation plate centrée $p : X \rightarrow U$ d'un germe de courbe réduite X_0 vérifie les conditions de Whitney strictes en 0 si et seulement si $\dim(C_4(X, 0))=2$.

Le résultat de J. Stutz est plus général ; ici il s'applique directement puisque nous avons démontré dans la proposition I.6 que toute composante irréductible de X est essentielle.

Donnons à présent un "critère discriminant" pour les conditions de Whitney strictes, en nous limitant au cas des intersections complètes :

THÉORÈME III.5

Soit $p : X \rightarrow U$ une déformation plate centrée d'un germe de courbe réduite X_0 , intersection complète dans \mathbb{C}^N . Les conditions suivantes sont équivalentes :

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

- (i) la déformation $p : X \rightarrow U$ vérifie les conditions de Whitney strictes en 0.
 (ii) pour tout paramètre transverse x de X_0 , le lieu discriminant réduit de la projection de X sur le plan (u, x) est l'axe des u au voisinage de 0.

PREUVE : (i) \Rightarrow (ii).

Quitte à faire un changement de coordonnées dans \mathbb{C}^N supposons que $x_1 = x$.

D'après le théorème III.3, $\mu(X_U)$ et $m(X_U)$ sont constants dans U et d'après la démonstration du théorème III.3 ((ii) \Rightarrow (i)), il existe une paramétrisation en famille à multiplicité constante de chaque composante X^j de X :

$$\begin{cases} x_1(u, t_j) = t_j^{m_j} (1 + u h_1(u, t_j)) \\ x_i(u, t_j) = t_j^{\ell_i} \varphi_i(t_j) + u t_j^{m_j} h_i(u, t_j) \end{cases}$$

pour $i = 2, \dots, N$, $\ell_i \geq m_j$ et (u, t_j) dans un voisinage assez petit de $(0, 0)$.

Le plan tangent à X au point $M \in X^j - U$ de coordonnées $(u, x_1(u, t_j), \dots, x_N(u, t_j))$

$t_j \neq 0$ est engendré par les vecteurs $(0, \partial x_1 / \partial t_j, \dots, \partial x_N / \partial t_j)$ et $(1, \frac{\partial x_1}{\partial u}, \dots, \frac{\partial x_N}{\partial u})$. Le point M appartient au lieu critique C si et seulement si (de la projection de X sur le plan (u, x))

$$\partial x_1 / \partial t_j = m_j t_j^{m_j-1} (1 + u h_1 + t_j \frac{u}{m_j} \partial h_1 / \partial t_j) = 0 \text{ ce qui entraînerait } t_j = 0 \text{ et}$$

$x_1 = x = 0$. Ainsi $X^j - U$ ne contient aucun point critique et le discriminant réduit de la projection de X sur le plan des (u, x) est égal à l'axe des u .

(ii) \Rightarrow (i) : Notons F_1, \dots, F_{N-1} les fonctions analytiques au voisinage de 0 définissant X et ϖ la restriction à X de la projection $\varpi(u, x_1, \dots, x_N) = (u, x_1)$

de $\mathbb{C} \times \mathbb{C}^N$ sur \mathbb{C}^2 .

Le lieu critique C est défini par l'idéal

$$J = (F_1, \dots, F_{N-1}, \frac{\partial(F_1, \dots, F_{N-1})}{\partial(x_2, \dots, x_N)}) \text{ où } \frac{\partial(F_1, \dots, F_{N-1})}{\partial(x_2, \dots, x_N)} \text{ est le}$$

déterminant des dérivées partielles de F_1, \dots, F_{N-1} , par rapport aux coordonnées x_2, \dots, x_N . La projection ϖ étant finie on peut définir le lieu discriminant par le 0^{ième} idéal de Fitting du $\mathbb{C}\{u, x_1\}$ -module de type fini $\overline{\varpi}_*(\mathbb{C}\{u, x_1, \dots, x_N\}/J)$. Puisque C est une intersection complète donc de Cohen Macaulay, et de dimension 1, le 0^{ième} idéal de Fitting est principal ([T₁] § 3,5) engendré par $\Delta(u, x_1)$. L'hypothèse (ii) entraîne alors que $\Delta(u, x_1)$ est égal à $x_1^{\Delta_0}$ à une unité près. Les idéaux de Fitting sont stables par changement de base donc pour $u=\underline{u}$ fixé assez petit $\Delta(\underline{u}, x_1)$ engendre le 0^{ième} idéal de Fitting du $\mathbb{C}\{x_1\}$ -module de type fini $\mathbb{C}\{x_1, \dots, x_N\}/J_{\underline{u}}$, au voisinage de 0, où $J_{\underline{u}} = \eta_{\underline{u}}^*(J)$ est l'image réciproque de J par l'injection $\eta_{\underline{u}}: x \rightarrow (\underline{u}, x)$ de \mathbb{C}^N dans $\mathbb{C} \times \mathbb{C}^N$. La multiplicité de $\Delta_1(\underline{u}, x_1)$, dans l'anneau principal $\mathbb{C}\{x_1\}$ est égal à la colongueur :

$$\text{col}(J_{\underline{u}}) = \dim_{\mathbb{C}} (\mathbb{C}\{x_1, \dots, x_N\} / J_{\underline{u}}) (= \Delta_0 \text{ d'après (ii)}).$$

D'autre part la formule de Lê Dũng Tráng et G.M. Greuel pour les intersection complètes ([Lê₄], cor. 3.7.2) donne dans notre cas pour $u=\underline{u}$ fixé :

$$\begin{aligned} \mu(X_{\underline{u}}) + \mu(F_1, \dots, F_{N-1}, x_1) &= \text{col}(F_1, \dots, F_{N-1}, \frac{\partial(F_1, \dots, F_{N-1}, x_1)}{\partial(x_1, \dots, x_N)}) \\ &= \text{col}(F_1, \dots, F_{N-1}, \frac{\partial(F_1, \dots, F_{N-1})}{\partial(x_2, \dots, x_N)}) = \Delta_0 \end{aligned}$$

En raison de la semi-continuité de μ on en déduit que $\mu(X_{\underline{u}}) = \mu(X_0)$ et que $\mu(F_1, \dots, F_{N-1}, x_1)$ qui est la multiplicité d'intersection en 0 de $X_{\underline{u}}$ et de l'hyperplan $x_1=0$ est constant et égal à $(X_0; x_1=0) = m(X_0) - 1$ (x_1 paramètre transverse à X_0). Si on choisit le paramètre $x_1=x$ de telle sorte que l'hyperplan $x_1=0$ ne contienne aucune limite de tangentes aux points singuliers de $X_{\underline{u}}$ lorsque $\underline{u} \rightarrow 0$, l'hyperplan $x_1=0$ est transverse à $X_{\underline{u}}$ pour tout \underline{u} et $(X_{\underline{u}}; x_1=0) = m(X_{\underline{u}}) - 1$ est donc constant. ■

REMARQUE III.6.

L'implication (i) \Rightarrow (ii) du théorème précédent est vraie sans l'hypothèse restrictive que X_0 soit une intersection complète. La démonstration que nous donnons de l'implication (ii) \Rightarrow (i) ne se généralise pas car elle utilise le fait que pour une courbe X_0 intersection complète (ii) implique que le discriminant de la projection générique est équimultiple ce qui est faux dans le cas général comme le montre l'exemple V.5.

Revenons au cas général et comparons l'équisingularité par les conditions de Whitney avec la résolution simultanée forte définie par B. Teissier ([T₂], définition 3.1.5) :

DÉFINITION III.7.

$p : X \rightarrow U$ admet une résolution simultanée forte si p admet une résolution simultanée faible $n : \bar{X} \rightarrow X$ (cf. II.2) et si de plus le morphisme induit par restriction $p \circ n : n^{-1}(U) \rightarrow U$ est simple.

THÉORÈME III.8. : (B. Teissier).

Soit $p : X \rightarrow U$ une déformation plate centrée d'un germe de courbe réduite X_0 de \mathbb{C}^N ; les conditions suivantes sont équivalentes :

- (i) $p : X \rightarrow U$ vérifie les conditions de Whitney le long de U .
- (ii) $p : X \rightarrow U$ admet une résolution simultanée forte.

PREUVE :

(i) \Rightarrow (ii) :

Par le théorème III.3 nous savons que $\mu(X_U)$ et $m(X_U)$ sont constants, et par le théorème II.3 qu'il existe une résolution simultanée faible ; nous pouvons écrire au voisinage de 0 :

$$n : U \times \prod_{j=1}^r (\mathbb{C}_j, 0) \rightarrow U \times (\mathbb{C}^N, 0)$$

avec $n_j(u, t_j) = (u, x_1(u, t_j), \dots, x_N(u, t_j))$

et l'image réciproque de U par n_j est définie, au voisinage de 0 par l'idéal de $\mathbb{C}\{u, t_j\}$ engendré par $x_1(u, t_j), \dots, x_N(u, t_j)$.

Mais comme la multiplicité est constante, égale à m_j , cet idéal n'est autre que $(t_j^{m_j})$ et la restriction de $p \circ n$ à $n^{-1}(U)$ est donc simple

(ii) \Rightarrow (i) :

est démontré de manière générale par B. Teissier ([T₂] proposition 4).

CHAP. IV : ÉQUISATURATION

a) Définition de la projection plane générique :

On considère un germe de courbe réduite X_0 dans $(\mathbb{C}^N, 0)$; nous allons commencer par préciser le cône $C_5(X_0, 0)$ ensemble des limites des vecteurs sécants à X_0 : un vecteur \vec{w} appartient à $C_5(X_0, 0)$ s'il existe deux suites de points P_n et Q_n de X_0 tendant vers 0 et une suite λ_n de nombre complexes telles que

$$\vec{w} = \lim_{n \rightarrow \infty} (\lambda_n \overrightarrow{P_n Q_n}).$$

PROPOSITION IV.1. :

Si X_0 est singulière, $C_5(X_0, 0)$ est la réunion d'un nombre fini de 2-plans, chacun d'eux passant par une tangente à X_0 .

PREUVE :

Il suffit d'étudier les limites dans $\mathbb{P}^1(\mathbb{C}^N)$ des directions de droites $(M_{k_1}(t(s)), M_{k_2}(t'(s)))$ lorsque s tend vers zéro, pour tous les germes de fonctions analytiques $t(s)$ et $t'(s)$ de $(\mathbb{C}, 0)$ vers $(\mathbb{C}, 0)$ tels que $M_{k_1}(t(s)) \neq M_{k_2}(t'(s))$,

$M_k : (\mathbb{C}, 0) \rightarrow X_0^k$ étant une paramétrisation de la k -ième branche de X_0 .

Si $X_0^{k_1}$ et $X_0^{k_2}$ ont des tangentes distinctes on obtient ainsi toutes les directions du 2-plan défini par ces tangentes ; nous supposons donc que $X_0^{k_1}$ et $X_0^{k_2}$ ont pour tangente commune l'axe des x_1 . Notons n le ppcm des multiplicités des branches

$X_0^{k_1}$ et $X_0^{k_2}$ qui admettent des paramétrisations de la forme :

$$\begin{cases} x_1(t) = t^n \\ x_j(t) = \sum_{i > n} a_{j,i} t^i \end{cases} \quad \begin{cases} x_1'(t') = t'^n \\ x_j'(t') = \sum_{i > n} b_{j,i} t'^i \end{cases}$$

pour $j=2, \dots, N$.

Supposons $v(t') \leq v(t)$, v désignant la valuation naturelle de $\mathbb{C}\{s\}$.

Notons $\alpha(s) = (t(s))^n - (t'(s))^n$, $\gamma_j(s) = x_j(t(s)) - x_j'(t'(s))$

pour $j=2, \dots, N$, et posons $\epsilon = \lim \frac{t(s)}{t'(s)}$, $v_0 = v(t(s))$, $v_1 = v(t(s) - \epsilon t'(s))$.

La limite de la direction sécante $(\alpha(s), \gamma_2(s), \dots, \gamma_N(s))$ est l'axe des x_1 dans les deux cas suivants, où

$v_1 + (n-1)v_0 = v(\alpha) < v(\gamma_j)$ pour $j=2, \dots, N$:

1) lorsque $\epsilon^n \neq 1$

2) lorsque $\epsilon^n = 1$ et, pour tout $j=2, \dots, N$ et $i > n$

$$\epsilon^i a_{j,i} - b_{j,i} = 0.$$

Il reste à étudier le cas où $\epsilon^n = 1$ et où

$k = \inf \{i / \exists j b_{j,i} \neq \epsilon^i a_{j,i}\}$ est un entier fini. Remarquons alors que

$v(a_{j,i} t^i - b_{j,i} t'^i) > v(\alpha)$ lorsque $i < k$, $v(a_{j,i} t^i - b_{j,i} t'^i) \geq i v_0 > k v_0$

lorsque $i > k$ et enfin que $v(a_{j,k} t^k - b_{j,k} t'^k) = k v_0$ lorsque

$$a_{j,k} \epsilon^k \neq b_{j,k}.$$

Notons $\vec{v} = (0, \epsilon^k a_{2,k} - b_{2,k}, \dots, \epsilon^k a_{N,k} - b_{N,k})$ et $\vec{e}_1 = (1, 0, \dots, 0)$;

il résulte du calcul précédent que la direction $(\alpha(s), \gamma_2(s), \dots, \gamma_N(s))$ admet pour limite la direction suivante :

- l'axe des x_1 si $v(\alpha) < k v_0$
- la direction de \vec{v} si $v(\alpha) > k v_0$
- la direction du vecteur $\vec{v} + \lambda \vec{e}_1$ si $v(\alpha) = k v_0$ et si

$$\lim \frac{\alpha(s)}{t'(s)^k} = \lambda.$$

Quel que soit $\lambda \in \mathbb{C} - \{0\}$, on peut trouver $t(s)$ et $t'(s)$ tels que

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

$$v_1 = v(t - \epsilon t') = (k - (n-1))v_0 \text{ et } \alpha(s) \sim \lambda t'(s)^k.$$

L'ensemble des limites de sécantes obtenues pour ϵ fixé (tel que $\epsilon^n = 1$) est donc l'ensemble des directions de droites du plan engendré par l'axe des x_1 et le vecteur \vec{v} . ■

Soit \mathcal{G} la grassmannienne des $(N-2)$ -plans de \mathbb{C}^N ; pour $H \in \mathcal{G}$ notons π_H la projection linéaire parallèlement à H sur un 2-plan transverse ; lorsque $0 \in \mathbb{C}^N$ est isolé dans $H \cap X_0$, la restriction de π_H à X_0 est finie et $\pi_H(X_0)$ est un germe de courbe plane.

PROPOSITION IV.2. :

Soit Ω l'ouvert dense de Zariski de \mathcal{G} ensemble des $(N-2)$ -plans de \mathbb{C}^N ne contenant aucune limite de sécantes à X_0 (c'est à dire transverses à $C_5(X_0, 0)$) ;

a) Pour $H \in \Omega$, 0 est isolé dans $H \cap X_0$, $\pi_H(X_0)$ est réduite et à type topologique constant (on note μ_0' le nombre de Milnor constant)

b) Pour $H \notin \Omega$, l'une des assertions suivantes est vérifiée :

- 0 n'est pas isolé dans $H \cap X_0$
- 0 est isolé dans $H \cap X_0$ et $\pi_H(X_0)$ n'est pas réduite.
- 0 est isolé dans $H \cap X_0$, $\pi_H(X_0)$ est réduite et son nombre de Milnor est strictement plus grand que μ_0' .

PREUVE :

Soit W l'ouvert de \mathcal{G} formé par les $(N-2)$ -plans de \mathbb{C}^N , H , tels que $0 \in \mathbb{C}^N$ soit isolé dans $H \cap X_0$; si les formes linéaires $x = a_1 x_1 + \dots + a_N x_N$ et

$y = b_1 x_1 + \dots + b_N x_N$ sont indépendantes, on note H_d le $(N-2)$ -plan d'équations $x=y=0$ pour $d=(a,b) \in \mathbb{C}^{2N}$; et on note W' l'ouvert de \mathbb{C}^{2N} défini par la condition :

$d \in W'$ si $H_d \in W$. Soit $\pi_d : \mathbb{C}^N \rightarrow \mathbb{C}^2$ la projection linéaire $\pi_d(x_1, \dots, x_N) = (x, y)$ parallèlement à H_d ; si $d \in W'$, la restriction de π_d à X_0 est finie, et on note

$\pi_{\underline{d}}(X_0)$ son image, définie par le $0^{\text{ième}}$ idéal de Fitting du $\mathbb{C}\{x,y\}$ -module $\pi_{\underline{d},*}(\mathcal{O}_{X_0})$. Cet idéal est principal ([T₁] § 3.5) et définit ensemblistement l'image de $X_0 \cap V_{\underline{d}}$ par $\pi_{\underline{d}}$, $V_{\underline{d}}$ étant un voisinage assez petit de 0 dans \mathbb{C}^N .

Considérons le morphisme $\pi : \mathbb{C}^N \times \mathbb{C}^{2N} \rightarrow \mathbb{C}^2 \times \mathbb{C}^{2N}$ dont les fibres sont les projections $\pi_{\underline{d}}$:

$$\pi(x_1, \dots, x_N; d) = (\pi_{\underline{d}}(x_1, \dots, x_N); d)$$

La restriction de π à $X_0 \times W'$ est finie en $(0, \underline{d})$ dès que $\underline{d} \in W'$; l'anneau local $\mathcal{O} = \mathcal{O}_{X_0 \times W', (0, \underline{d})}$ étant de Cohen Macaulay de dimension $2N+1$, le $0^{\text{ième}}$ idéal de Fitting de $\pi_{\underline{d},*}(\mathcal{O})$ qui définit l'image $\pi(X_0 \times W', (0, \underline{d}))$ de ce germe est principal.

Le morphisme $G : \pi(X_0 \times W', (0, \underline{d})) \rightarrow (W', \underline{d})$ est donc une déformation plate de sa fibre au dessus de \underline{d} , $G^{-1}(\underline{d}) \approx \pi_{\underline{d}}(X_0)$.

Soit $M_k : (\mathbb{C}, 0) \rightarrow X_0^k$ la normalisation de la $k^{\text{ième}}$ branche de X_0^k ,

$M_k(t_k) = (x_1(t_k), \dots, x_N(t_k))$; la déformation plate G admet une paramétrisation en famille $x(t_k) = a_1 x_1(t_k) + \dots + a_N x_N(t_k)$, $y(t_k) = b_1 x_1(t_k) + \dots + b_N x_N(t_k)$.

PREUVE de a) : lorsque $H_{\underline{d}}$ ne contient aucune limite de sécantes à X_0 , pour tout d voisin de \underline{d} , $\pi_{\underline{d}} : X_0 - \{0\} \rightarrow G^{-1}(d) - \{0\}$ est un isomorphisme, et donc G est une déformation plate centrée à $\delta(G^{-1}(d))$ -constant et $r(G^{-1}(d)) = r(X_0)$ -constant ; donc à $\mu(G^{-1}(d))$ constant (théorème II.4).

PREUVE de b) : nous supposons que $H_{\underline{d}}$ contient une limite de sécantes à X_0 , que 0 est isolé dans $H_{\underline{d}} \cap X_0$ et que $\pi_{\underline{d}}(X_0)$ est réduite ; G est une déformation plate de la courbe plane $G^{-1}(d)$, et pour une suite d_n de points tendant vers d , il existe une sécante $P_n Q_n$ à X_0 ;

α) si $\pi_{d_n}(P_n) = \pi_{d_n}(Q_n)$ est distinct de 0, $G^{-1}(d_n)$ a en ce point une singularité et par conséquent $\mu(G^{-1}(d_n), 0) < \mu(G^{-1}(d), 0)$;

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

β) si $\pi_{d_n}(P_n) = \pi_{d_n}(Q_n) = 0$, le nombre de branches de $G^{-1}(d_n)$ en 0 est strictement supérieur à $r(G^{-1}(\underline{d})) = r(X_0)$ et on arrive à la même conclusion qu'en α) pour les nombres de Milnor.

Dans les deux cas, $\mu(G^{-1}(\underline{d}), 0) > \mu(G^{-1}(d_n), 0) \geq \mu_0'$, la dernière inégalité provenant de la semi-continuité du nombre de Milnor. ■

DÉFINITION IV.3. :

On appelle projection plane générique de X_0 le germe de courbe plane

$X'_0 = \Pi_H(X_0)$, $H \in \Omega$, défini à équivalence topologique près.

Nous montrons dans l'appendice VI que $\mathcal{O}_{X'_0} \approx \mathcal{O}_{X_0}$, où \mathcal{O}_Y désigne le saturé de l'anneau du germe de courbe Y ; et que, si Y_1 et Y_2 sont des courbes planes, $\mathcal{O}_{Y_1} \approx \mathcal{O}_{Y_2}$ si et seulement si Y_1 et Y_2 sont topologiquement équivalentes. Il en résulte que la projection plane générique de X_0 est un invariant analytique de X_0 .

b) Définition et semi-continuité de l'invariant $\lambda(X_0)$:

DEFINITION IV.4. :

Soient : X_0 un germe de courbe réduite dans $(\mathbb{C}^N, 0)$, X'_0 sa projection plane générique, $\delta_0 = \delta(X_0)$, $\mu_0 = \mu(X_0)$, $\delta'_0 = \delta(X'_0)$ et $\delta'_0 = \delta(X'_0)$ leurs invariants respectifs ; on pose :

$$\lambda(X_0) = \delta'_0 - \delta_0 = \frac{1}{2} (\mu'_0 - \mu_0)$$

REMARQUE IV.5.

δ'_0 et δ_0 sont des invariants analytiques de X_0 (d'après les remarques précédentes en ce qui concerne δ'_0) donc également $\lambda(X_0)$. $\lambda(X_0)$ possède également la propriété évidente suivante : $\lambda(X_0) = 0$ si et seulement si X_0 est isomorphe à une courbe plane (car $\lambda(X_0) = \dim \mathcal{O}_{X_0} / \mathcal{O}_{X'_0}$).

Montrons maintenant que l'invariant λ est semi-continu supérieurement :

PROPOSITION IV.6. :

Soit $p : X \rightarrow U$ une déformation plate d'un germe de courbe réduite X_0 .

On note $\ell(X_U) = \sum_{x \in \text{Sing}(X_U)} \ell(X_U, x)$.

Alors $\ell(X_U) \leq \ell(X_0)$. Plus précisément, si $\text{Sing}(X'_U) = \{y_1, \dots, y_k\}$ et $n_i = \# \Pi_d^{-1}(y_i)$

pour $i = 1, \dots, k$, où $\Pi_d : X_0 \rightarrow X'_0$ est une projection plane générique et

$X'_U = \Pi_d(X_U)$, on a :

$$\ell(X_0) - \ell(X_U) \geq \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k n_i(n_i-1).$$

PREUVE :

Soit $\Pi_d : X_0 \rightarrow X'_0$ une projection générique ; le $(N-2)$ -plan H_d de \mathbb{C}^N est transverse à X_0 et donc $\Pi = \Pi_d \times \text{Id} : X \rightarrow \mathbb{C} \times \mathbb{C}^2$ est une projection finie dont l'image $\Pi(X) = X'$ définie par le 0-ème idéal de Fitting de $\Pi_*(\mathcal{O}_X)$ est réduite, et le morphisme $p' : X' \rightarrow \mathbb{C}$ est une déformation plate de X'_0 .

Soit $n : \bar{X} \rightarrow X$ la normalisation de X . Le morphisme $\Pi \circ n : \bar{X} \rightarrow X'$ est aussi

la normalisation de X' . Soit $(\bar{X})_0$ la fibre au dessus de 0 du morphisme

$\bar{p} = p \circ n = p' \circ \Pi \circ n : \bar{X} \rightarrow \mathbb{C}$; d'après le théorème de B. Teissier ([T₁] p. 61), on a :

$$\begin{aligned} \delta((\bar{X})_0) &= \delta_0 - \sum_{x \in \text{Sing}(X_U)} \delta(X_U, x) \\ &= \delta'_0 - \sum_{y \in \text{Sing}(X'_U)} \delta(X'_U, y) \end{aligned}$$

En notant $\text{Sing}(X'_U) = \{y_1, \dots, y_k\}$, $\Pi_d^{-1}(y_i) = \{x_{i,1}, \dots, x_{i,n_i}\}$

on a : $(X'_U, y_i) = \bigcup_{1 \leq j \leq n_i} X'_{U,i,j}$ où $X'_{U,i,j} = \Pi_d(X_U, x_{i,j})$.

Donc si on remarque que $\text{Sing}(X'_U) \supset \Pi_d(\text{Sing } X_U)$:

$$\begin{aligned} \delta(X'_U, y_i) &= \sum_{j=1}^{n_i} \delta(X'_{U,i,j}) + \sum_{1 \leq j < j' \leq n_i} \delta(X'_{U,i,j} ; X'_{U,i,j'}) \\ \delta(X'_U, y_i) &\geq \sum_{j=1}^{n_i} \delta(X'_{U,i,j}) + \frac{1}{2} n_i(n_i-1) \end{aligned}$$

En reportant on obtient :

$$\ell(X_0) = \delta'_0 - \delta_0 = \sum_{y \in \text{Sing}(X'_U)} \delta(X'_U, y) - \sum_{x \in \text{Sing}(X_U)} \delta(X_U, x)$$

$$\ell(X_0) \geq \sum_{x \in \text{Sing}(X_U)} [\delta(\pi_d(X_U, x)) - \delta(X_U, x)] + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k n_i (n_i - 1)$$

Et, puisque $\delta(\pi_d(X_U, x))$ est au moins égal au δ de la projection générique du germe (X_U, x) :

$$\ell(X_0) \geq \ell(X_U) + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k n_i (n_i - 1) \quad \blacksquare$$

COROLLAIRE IV.7. :

Soit $\rho : X \rightarrow \mathbb{C}$ une déformation plate d'une courbe réduite X_0 et

$\pi_d : X_0 \rightarrow X'_0$ une projection générique telle que pour $u \neq 0$, X_u soit lisse,

et X'_0 n'ait que des points doubles ordinaires. Le nombre de ces points doubles ne dépend que de X_0 et est égal à $\ell(X_0)$.

PREUVE :

Il résulte de la démonstration de IV.6 que l'égalité

$$\ell(X_0) = \ell(X_U) + \sum_{i=1}^k \frac{1}{2} n_i (n_i - 1) \text{ équivaut aux conditions suivantes :}$$

1) - $(X'_{U, i, j}; X'_{U, i, j'}) = 1$ pour $j \neq j'$, ce qui entraîne dans le cas où $n_i > 1$ que $y_i \notin \pi_d(\text{Sing}(X_U))$ et que le germe (X'_U, y_i) est formé de n_i branches lisses à tangentes distinctes.

2) - Si $x \in \text{Sing}(X_U)$ et $y = \pi_d(x)$, $\delta(\pi_d(X_U, y)) = \delta'(X_U, x)$ c'est à dire que la projection π_d est générique pour le germe de X_U en x .

3) - Si $x \notin \text{Sing}(X_U)$ et $\pi_d(x) = y$, $\pi_d(X_U, x)$ est lisse en y .

Ces trois conditions sont satisfaites sous les conditions du corollaire avec

$n_i = 2$, $\ell(X_U) = 0$ donc :

$$\ell(X_0) = \sum_{i=1}^k \frac{1}{2} n_i (n_i - 1) = k.$$

c) Équisaturation.

DEFINITION IV.8. :

Une déformation plate centrée $p: X \rightarrow U$ d'un germe de courbe plane réduite X_0 est dite équisaturée en 0 si $\tilde{\mathcal{O}}_{X_U} \approx \tilde{\mathcal{O}}_{X_0}$ au voisinage de 0.

THÉORÈME IV.8. :

Soit $p: X \rightarrow U$ une déformation plate centrée d'un germe de courbe plane X_0 .

Les conditions suivantes sont équivalentes :

- (i) La déformation plate p est équisaturée en 0
- (ii) Les entiers $\mu(X_U, 0)$ et $\lambda(X_U, 0)$ sont constants dans un voisinage de $u=0$.
- (iii) Il existe un ouvert dense Ω de \mathcal{G} tel que si $H_d \in \Omega$ $p': \Pi_d(X) \rightarrow U$ est, au voisinage de $u=0$, une famille équisingulière de courbes planes.

PREUVE :

(i) \Rightarrow (ii) Soit X'_U une projection générique de $(X_U, 0)$. Il résulte de l'appendice que $\tilde{\mathcal{O}}_{X_U} \approx \tilde{\mathcal{O}}_{X'_U}$, donc $\tilde{\mathcal{O}}_{X'_U} \approx \tilde{\mathcal{O}}_{X_0}$, et que X'_U et X_0 sont topologiquement équivalentes.

Donc $\mu(X'_U, 0) = \mu(X_0, 0)$ est constant. Comme $\mu(X_U, 0) = \mu(X'_U, 0) + \lambda(X_U, 0)$,

(ii) résulte alors de la semi continuité de $\mu(X_U)$ et de $\lambda(X_U)$ (IV.6).

(ii) \Rightarrow (iii) Soit $\Omega_0 \subset \mathcal{G}$ l'ouvert des directions de projections planes génériques de X_0 . Si $H_d \in \Omega_0$, $\Pi_d(X)$ est une déformation plate de $X'_0 = \Pi_d(X_0)$ et on a :

$$\mu'_0 = \mu(X'_0) \geq \mu(\Pi_d(X_U)) \geq \mu(X'_U) = \mu'_0$$

Il en résulte que $\mu(\Pi_d(X_U)) = \mu'_0$ est constant donc que $\Pi_d(X)$ est une famille équisingulière de courbes planes.

(iii) \Rightarrow (i) Soit Ω_U l'ouvert des directions de projections génériques de $(X_U, 0)$

Si $H_d \in \Omega_0 \cap \left(\bigcap_{n=0}^{\infty} \Omega_{U_n} \right)$ où U_n est une suite tendant vers zéro on a, pour n assez grand. :

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

$\mu(\Pi_d(X_{u_n})) = (\mu(\Pi_d(X_0))) = \mu'_0$ d'après (iii).

D'autre part $\mu'_u = \mu(X'_u, 0)$ est semi continu supérieurement donc :

$$\mu'_{u_n} \leq \mu'_0 = \mu(\Pi_d(X_{u_n})) \leq \mu'_{u_n} \text{ et } \mu'_{u_n} = \mu'_0$$

Il en résulte que $\mu'_u = \mu(\Pi_d(X_u))$ pour u voisin de $u=0$, donc que $\Pi_d(X_u) = X'_u$ est une projection générique et $\Pi_d(X)$ une famille équisingulière de courbes planes ;

Ainsi :

$$\tilde{\mathcal{O}}_{X_u} \approx \tilde{\mathcal{O}}_{\Pi_d(X_u)} \approx \tilde{\mathcal{O}}_{X_0} \approx \tilde{\mathcal{O}}_{X_0} \text{ et } p \text{ est équisaturée en } 0. \blacksquare$$

COROLLAIRE IV.9. :

Si $p : X \rightarrow U$ est une déformation plate centrée équisaturée en 0, elle satisfait aux conditions de Whitney le long de U au voisinage de 0.

PREUVE :

D'après IV.8 si p est équisaturé $\mu(X_u)$ est constant dans U . D'autre part la multiplicité $m(X_u)$ de la courbe X_u en 0 est égale à celle de l'anneau saturé $\tilde{\mathcal{O}}_{X_u}$ d'après l'appendice (th. VI.2.1) Rem. 2).

Donc $m(X_u)$ est constant dans U et les conditions de Whitney résultent du théorème III.3. \blacksquare

Signalons encore le résultat suivant de J. Stutz ([St] proposition 3.14) :

THÉORÈME IV.10 (J. Stutz) :

La déformation $p : X \rightarrow U$ est équisaturée en 0 si et seulement si $\dim(C_4(X,0))=2$ et $\dim(C_5(X,0))=3$.

d) Cas des germes de courbes gauches intersections complètes dans \mathbb{C}^3 .

Dans ce cas particulier, on peut préciser l'interprétation de l'invariant $\ell(X_0)$ comme nombre de points doubles de la projection générique d'une déformation lisse de X_0 et le calculer comme colongueur d'un idéal.

PROPOSITION IV.11 :

Soient X_0 une courbe d'intersection complète de \mathbb{C}^3 , d une direction de \mathbb{C}^3 telle que la projection $\pi_d(X_0)$ de X_0 parallèlement à d sur un plan transverse soit à singularité isolée ;

a) il existe une déformation $p : X \rightarrow U$ de X_0 ($X \subset U \times \mathbb{C}^3$) telle que, pour u non nul assez petit, la fibre générique X_u soit lisse et $\pi_d(X_u)$ n'ait que des points doubles ordinaires.

b) le nombre δ_d de ces points doubles est $\delta(\pi_d(X_0)) - \delta(X_0)$.

PREUVE :

Dans le cas où π_d est générique, on retrouve le résultat du corollaire IV.7. Dans le cas d'une direction de projection quelconque, l'assertion b) se démontre de la même façon.

Nous démontrons donc seulement la partie a).

On suppose que (x,y,z) est un système linéaire de coordonnées tel que d soit la direction de l'axe de z (et $\pi_d(x,y,z) = (x,y)$).

Notons $f(x,y,z) = 0$ et $g(x,y,z) = 0$ des équations de X_0 et

$\gamma = \inf \{v(f(0,0,z)); v(g(0,0,z))\}$ (v désignant la valuation naturelle de $\mathbb{C}\{z\}$)

et définissons :

$$\left\{ \begin{array}{l} F(x,y,z,a,b) = f(x,y,z) + \sum_{i=0}^{\gamma-1} a_i z^i \\ G(x,y,z,a,b) = g(x,y,z) + \sum_{i=0}^{\gamma-1} b_i z^i \end{array} \right.$$

$$a = (a_0, a_1, \dots, a_{\gamma-1}) \text{ et } b = (b_0, b_1, \dots, b_{\gamma-1}).$$

Le sous espace X de $\mathbb{C}^3 \times \mathbb{C}^{2\gamma}$ défini par $F(x,y,z,a,b) = G(x,y,z,a,b) = 0$ est lisse de dimension $2\gamma+1$ et admet comme système de coordonnées

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

$(x, y, z, a_1, \dots, a_{\gamma-1}, b_1, \dots, b_{\gamma-1})$. Notons Φ la restriction à X de la projection de $\mathbb{C}^3 \times \mathbb{C}^{2\gamma}$ sur $\mathbb{C}^2 \times \mathbb{C}^{2\gamma}$: $\Phi(x, y, z, a, b) = (x, y, a, b)$.

Un calcul facile montre que le germe de Φ en 0 est infinitésimalement stable, donc stable. On en déduit ([Ma₂] et [Bo] th.2.6) que

$\Sigma^1 = \{M \in X / \dim(\text{Ker } T_M \Phi) \geq 1\}$ est un sous espace de codimension au moins égale à 2 ; prenons maintenant un point P de $\Phi(X) - \Phi(\Sigma^1)$ et notons $\Phi^{-1}(p) = \{M_1, \dots, M_k\}$; la stabilité de Φ implique que les images des espaces tangents à X en M_1, \dots, M_k par l'application tangente à Φ sont en position générale dans $T_p(\mathbb{C}^2 \times \mathbb{C}^{2\gamma})$:

$$\text{codim}(T_{M_1} \Phi(T_{M_1} X) \cap \dots \cap T_{M_k} \Phi(T_{M_k} X)) = k$$

(pour P assez voisin de 0).

Il en résulte que l'ensemble Z des points du lieu singulier $\text{Sing } \Phi(X)$ de $\Phi(X)$ où $\Phi(X)$ n'est pas isomorphe à l'union de deux sous variétés transverses est de codimension au moins égale à 2 dans $\Phi(X)$.

Notons p la restriction à $\text{Sing}(\Phi(X))$ de la projection de $\mathbb{C}^2 \times \mathbb{C}^{2\gamma}$ sur $\mathbb{C}^{2\gamma}$; p est finie par hypothèse. D'après le théorème de Bertini-Sard ([T₁] page 591), l'image du lieu critique de p est un sous espace strict S de $\mathbb{C}^{2\gamma}$; donc pour tout $u \in \mathbb{C}^{2\gamma} - S - p(Z)$, $\pi_d(X_u) = \Phi(X) \cap \mathbb{C}^2 \times \{u\}$ n'a comme singularité que des points doubles ordinaires. ■

PROPOSITION IV.12 :

Soit X_0 une courbe intersection complète de \mathbb{C}^3 définie par les équations $f(x, y, z) = g(x, y, z) = 0$; on suppose que la direction d de l'axe des z est telle que la projection $\pi_d(X_0)$ parallèlement à d de X_0 est à singularité isolée.

Alors :

$$2e_d = e\left(f(x, y, z_1), g(x, y, z_1), \frac{f(x, y, z_2) - f(x, y, z_1)}{z_2 - z_1}, \frac{g(x, y, z_2) - g(x, y, z_1)}{z_2 - z_1}\right)$$

multiplicité calculée dans $\mathbb{C}\{x, y, z_1, z_2\}$.

PREUVE :

Soit $p : X \rightarrow U$ une déformation de X_0 fournie par la proposition IV.11, $X \subset \mathbb{C} \times \mathbb{C}^3$ étant défini par les équations $F(u,x,y,z)=G(u,x,y,z)=0$ (au voisinage de 0). Notons J l'idéal de $\mathbb{C}\{u,x,y,z_1,z_2\}$ engendré par les fonctions

$$(F(u,x,y,z_1), G(u,x,y,z_1), \frac{F(u,x,y,z_2)-F(u,x,y,z_1)}{z_2-z_1}, \frac{G(u,x,y,z_2)-G(u,x,y,z_1)}{z_2-z_1});$$

J définit un germe d'espace analytique K fini sur $\mathbb{C} \times \{0\}$ par la projection canonique p' . Soit $P = (x_0, y_0, z_{1,0}, z_{2,0})$ un point de la fibre $K_u = p'^{-1}(u)$ où u est fixé non nul assez petit. Nous ne pouvons avoir $z_{1,0} = z_{2,0}$ car sinon, en posant $z_0 = z_{1,0} = z_{2,0}$, $F(u, x_0, y_0, z_0) = G(u, x_0, y_0, z_0) = F'_2(u, x_0, y_0, z_0) = G'_2(u, x_0, y_0, z_0) = 0$ et la fibre X_u aurait au point (x_0, y_0, z_0) une tangente parallèle à l'axe des z ; sa projection aurait alors au point (x_0, y_0) une composante irréductible singulière ce qui est impossible par hypothèse. Par conséquent $z_{1,0} \neq z_{2,0}$ et, au voisinage de P , l'idéal J_u est engendré par les fonctions $(F(u,x,y,z_1), G(u,x,y,z_2), F(u,x,y,z_2), G(u,x,y,z_2))$; de plus, puisque le point (x_0, y_0) est un point double ordinaire de la projection de X_u , les tangentes à X_u en $(x_0, y_0, z_{1,0})$ et $(x_0, y_0, z_{2,0})$ ne sont pas dans un même plan parallèle à l'axe des z ; il en résulte que les plans tangents aux quatre hypersurfaces $F(u,x,y,z_1) = F(u,x,y,z_2) = G(u,x,y,z_1) = G(u,x,y,z_2) = 0$ au point P de \mathbb{C}^4 sont transverses et la multiplicité de J_u en P est égale à 1.

Au dessus d'un point double (x_0, y_0) de $\Pi_d(X_u)$ se trouvent exactement deux points $(x_0, y_0, z_{1,0})$ et $(x_0, y_0, z_{2,0})$ de X_u , donc deux points

$(x_0, y_0, z_{1,0}, z_{2,0})$ et $(x_0, y_0, z_{2,0}, z_{1,0})$ de K_u ;

$$\text{on a donc } e(J_u) = e(J_0) = \sum_{P \in K_u} e_P(J_u) = 2\ell_d$$

puisque K est une intersection complète.

CHAP. V : EXEMPLES

Avant de donner la liste des exemples, nous allons rappeler sans démonstration une série de résultats qui nous ont été très utiles dans nos calculs.

A. Déformation de la paramétrisation d'une branche :

Nous avons vu (théorème II.3) le résultat de B. Teissier sur la paramétrisation en famille ; dans le cas irréductible, R.O. Buchweiss nous en a communiqué la forme suivante :

soient $(p_1(u,t), \dots, p_N(u,t))$ N fonctions analytiques au voisinage de 0 dans \mathbb{C}^2 , s'annulant en 0, $S = \mathbb{C}\{p_1(u,t), \dots, p_N(u,t)\} \subset \mathbb{C}\{u,t\}$, et

$S_0 = \mathbb{C}\{p_1(0,t), \dots, p_N(0,t)\} \subset \mathbb{C}\{t\}$; on suppose que S_0 est l'algèbre locale d'une courbe réduite, c'est à dire que $\delta_0 = \dim_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}\{t\}/S_0)$ est fini. Les propositions suivantes sont équivalentes.

- (i) le morphisme canonique de S/uS dans S_0 est un isomorphisme.
- (ii) le morphisme canonique de S/uS dans $\mathbb{C}\{t\}$ est injectif.
- (iii) le $\mathbb{C}\{u\}$ -module $\mathbb{C}\{u,t\}/S$ est libre.

Lorsque ces conditions sont satisfaites, l'image de \mathbb{C}^2 par le morphisme $(p_1, \dots, p_N) : \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^N$ est un germe de surface X d'algèbre $\mathcal{O}_X = S$; X est une déformation plate et à " δ -constant" de sa fibre X_0 d'algèbre $\mathcal{O}_{X_0} = S_0$.

B. Caractérisation des branches irréductibles Gorenstein.

Etant donné un germe de courbe irréductible X_0 , $\mathcal{O}_{X_0} \hookrightarrow \bar{\mathcal{O}}_{X_0} = \mathbb{C}\{t\}$ sa normalisation, on note $\Gamma(X_0)$ son semi groupe, c'est à dire le semi groupe des valuations des

éléments de \mathcal{O}_{X_0} dans $\mathbb{C}\{t\}$; il existe un plus petit entier $c(X_0)$ (le "conducteur") tel que $c(X_0) + \mathbb{N} \subset \Gamma(X_0)$ et $\delta(X_0) = \dim_{\mathbb{C}}(\overline{\mathcal{O}_{X_0}} / \mathcal{O}_{X_0}) = \#(\mathbb{N} - \Gamma(X_0))$.

Nous dirons que X_0 est Gorenstein si, pour tout paramètre x de l'anneau local \mathcal{O}_{X_0} , l'annulateur de l'idéal maximal de $\mathcal{O}_{X_0} / x\mathcal{O}_{X_0}$ est un \mathbb{C} -espace vectoriel de dimension 1. Pour d'autres définitions équivalentes, voir Kunz [K] ; dans ce même article Kunz démontre l'équivalence des propositions :

- (i) X_0 est Gorenstein
- (ii) Le semi groupe $\Gamma(X_0) \subset \mathbb{Z}$ est symétrique : $n \in \Gamma(X_0) \Leftrightarrow c-1-n \notin \Gamma(X_0)$
- (iii) $c(X_0) = 2\delta(X_0)$.

On sait bien que si X_0 est intersection complète, X_0 est Gorenstein.

D'autre part, d'après J.P. Serre ([Se] Prop.5) les notions "Gorenstein" et "intersection complète" sont équivalentes pour les courbes X_0 dans \mathbb{C}^3 .

C. Caractérisation des branches monomiales intersections complètes.

Si on s'occupe des branches monomiales : $\mathcal{O}_{X_0} = \mathbb{C}\{t^a_1, t^a_2, \dots, t^a_N\}$ c'est à dire quasi homogène (voir par exemple Pinkham [P] et Buchweiss [Bu]), on dispose d'un critère récursif pour déterminer les intersections complètes, donné par C. Delorme dans [D] ; un semi-groupe Γ engendré par un système minimal de générateurs (a_1, \dots, a_N) est d'intersection complète si et seulement si il existe une partition de $(a_1 \dots a_N)$ en deux parties $(b_1 \dots b_p)$ et (c_1, \dots, c_{N-p}) telle que :

- a) $(b_1, \dots, b_p) = \beta(b'_1, \dots, b'_p)$ où (b'_1, \dots, b'_p) sont premiers entre eux et engendrent un semi groupe Γ' d'intersection complète.
- b) $(c_1, \dots, c_{N-p}) = \gamma(c''_1, \dots, c''_{N-p})$ où $(c''_1, \dots, c''_{N-p})$ sont premiers entre eux et engendrent un semi groupe Γ'' d'intersection complète.
- c) β et γ sont premiers entre eux, $\beta \in \Gamma'', \gamma \in \Gamma', \beta \notin \{c''_1, \dots, c''_{N-p}\}$ et $\gamma \notin \{b'_1, \dots, b'_p\}$.

Ce critère peut également servir dans le cas où la branche X_0 n'est pas monomiale, mais où la courbe monomiale X_0^Γ associée au semi groupe Γ de X_0 est intersection complète ; en effet X_0 est déformation de la courbe monomiale X_0^Γ ([T₃] théorème 1.3) et est donc elle aussi intersection complète.

D. Calcul du nombre de Milnor dans le cas intersections complètes quasi-homogènes.

Cette formule, d'abord donnée par M. Giusti dans un cas particulier ($[\Gamma_1]$) puis généralisée par Greuel et Hamm au cas des intersections complètes quasi homogènes de dimension quelconque ($[\Gamma-H]$) est la suivante, pour les courbes : soient (w_1, \dots, w_N) les poids des variables (x_1, \dots, x_N) , et (d_1, \dots, d_{N-1}) les poids des polynomes quasi homogènes (f_1, \dots, f_{N-1}) définissant X_0 ; on a :

$$\mu(X_0) = 1 + \frac{d_1 d_2 \dots d_{N-1}}{w_1 w_2 \dots w_N} [d_1 + d_2 + \dots + d_{N-1} - (w_1 + w_2 + \dots + w_N)]$$

EXEMPLE V.1. (J.P. G. Henry) :

où μ est constant, la multiplicité m varie, avec X_0 intersection complète.

On définit dans $\mathbb{C} \times \mathbb{C}^3$ la surface X par les deux équations :

$$\begin{cases} uz + xy = 0 \\ z^6 + y^{10} + x^{15} = 0 \end{cases}$$

X est une intersection complète, donc déformation plate de sa fibre X_0 définie par les deux équations $xy = 0$ et $z^6 + y^{10} + x^{15} = 0$ dans \mathbb{C}^3 .

Pour tout u fixé, la fibre X_u est quasi homogène : on accorde à (x, y, z) les poids respectifs $(2, 3, 5)$ et les équations sont alors de degré 5 et 30 ; donc, d'après D, le nombre de Milnor $\mu(X_u)$ est constant égal à 126.

Pour $u = 0$, X_0 a 5 composantes irréductibles :

$$\left\{ \begin{array}{l} x = 0 \\ z^3 + iy^5 = 0 \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} x = 0 \\ z^3 - iy^5 = 0 \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} y = 0 \\ z^2 + x^5 = 0 \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} y = 0 \\ z^2 + jx^5 = 0 \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} y = 0 \\ z^2 + j^2x^5 = 0 \end{array} \right\}$$

et sa multiplicité est égale à 12.

Pour $u \neq 0$, X_u est isomorphe à une courbe plane (contenue dans $z = -\frac{xy}{u}$) ; X_u a 5 composantes irréductibles isomorphes à des cusps (qui ont pour équations $z = -\frac{xy}{u}$ et $y^2 - \varepsilon_i x^3 = 0$ où ε_i pour $i = 1, 2, \dots, 5$ parcourt les 5 racines de l'équation : $\varepsilon^5 + \frac{\varepsilon^3}{u^6} + 1 = 0$) .

Donc X_u est de multiplicité 10.

Décrivons plus précisément l'une des composantes irréductibles de X par exemple X^3 image directe de l'application $\varphi : (\mathbb{C}^2, 0) \rightarrow (\mathbb{C} \times \mathbb{C}^3, 0)$

définie par :

$$\varphi(t, u) = [u, x(t, u) = -t^2, y(t, u) = u\beta(u)t^3, z(t, u) = \beta(u)t^5]$$

où $\beta(u)$ est la racine de l'équation $\beta^6 + u^{10}\beta^{10} - 1$ qui vaut 1 pour $u=0$ (donnée par le théorème des fonctions implicites).

L'idéal premier définissant X^3 est le noyau de $\varphi^* : \mathbb{C}\{x, y, z, u\} \rightarrow \mathbb{C}\{t, u\}$ dont un système de générateur est :

$$I^3 = (xy+uz, y^2 + u^2 \beta^2 x^3, z^2 + \beta^2 x^5, zy - u\beta^2 x^4)$$

On constate que la fibre en 0 de X^3 , $(X^3)_0$ est définie dans $(\mathbb{C}^3, 0)$ par l'idéal non réduit :

$$I^3_0 = (xy, y^2, z^2 + x^5, zy) = (y, z^2 + x^5) \cap (x, y^2, z)$$

et $(X^3)_0$ a une composante immergée à l'origine. Il ne pouvait en être autrement d'après la proposition II.7.

EXEMPLE V.2.:

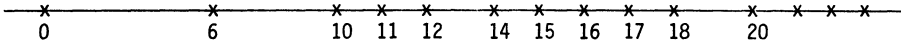
où μ est constant, la multiplicité m varie, avec X_0 irréductible, Gorenstein.

On se donne la sous algèbre S de $\mathbb{C}\{u, t\}$ engendrée par :

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

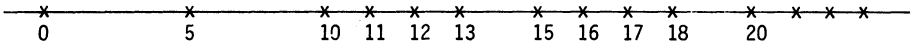
$$(x_1(t,u) = t^6 + ut^5, x_2(t,u) = t^{10}, x_3(t,u) = t^{11}, x_4(t,u) = t^{14} - ut^{13}, x_5(t,u) = t^{15}).$$

Pour $u=0$, l'algèbre $S_0 = \mathbb{C}\{t^6, t^{10}, t^{11}, t^{14}, t^{15}\} \subset \mathbb{C}\{t\}$ est monomiale, de semi groupe $\Gamma(X_0)$:



Ce semi-groupe est symétrique, $c = 2\delta(X_0) = 20$, et donc X_0 est une branche Gorenstein dans \mathbb{C}^5 (d'après B.)

Pour u fixé non nul, l'algèbre $S_u = \mathbb{C}\{t^6 + ut^5, t^{10}, t^{11}, t^{14} - ut^{13}, t^{15}\} \subset \mathbb{C}\{t\}$ a pour semi groupe de valuations :



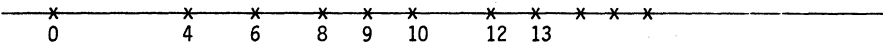
On a encore $c = 2\delta(X_u) = 20$. Par conséquent, d'après A., la surface X de $\mathbb{C}^5 \times \mathbb{C}$ d'algèbre S est une déformation plate de sa fibre X_0 à $\mu = 2\delta$ constant.

D'autre part la multiplicité de X_0 est 6 et celle de X_u pour $u \neq 0$ est 5.

EXEMPLE V.3. :

où le semi groupe Γ est constant, où il n'y a pas équisaturation, avec X_0 irréductible intersection complète.

Soit $S = \mathbb{C}\{t^4, t^6 + ut^7, t^9\} \subset \mathbb{C}\{u, t\}$; pour tout u fixé, l'algèbre $S_u = \mathbb{C}\{t^4, t^6 + ut^7, t^9\} \subset \mathbb{C}\{t\}$ a pour semi groupe de valuations :



Ce semi groupe Γ est constant, $c = 2\delta = 12$; et donc, d'après A, la surface X de $\mathbb{C}^3 \times \mathbb{C}$ d'algèbre S est une déformation à semi-groupe constant de sa fibre X_0 d'algèbre $S_0 = \mathbb{C}\{t^4, t^6, t^9\} \subset \mathbb{C}\{t\}$ qui est une intersection complète.

Par ailleurs l'algèbre \hat{S}_0 saturée de S_0 est $\mathbb{C}\{t^4, t^6, t^9, t^{11}\}$, alors que, pour $u \neq 0$, l'algèbre \hat{S}_u saturée de S_u est $\mathbb{C}\{t^4, t^6, t^7, t^9\}$. Autrement dit (théorème IV.8).

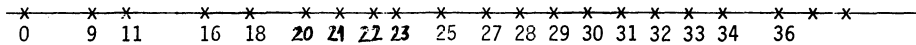
la famille des projections planes génériques $(X = t^4, Y = t^6 + ut^7 + \lambda t^9)$ n'est pas équisingulière (pour $u=0$ la courbe a deux paires de Puiseux (2,3) et (2,9) tandis que pour $u \neq 0$ les deux paires de Puiseux sont (2,3) et (2,7)). Il n'y a donc pas équisaturation.

EXEMPLE V.4. :

où il y a équisaturation, où le semi groupe n'est pas constant, avec X_0 irréductible, Gorenstein.

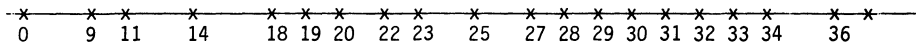
$$S = \mathbb{C}\{t^9, t^{11}, t^{16} + u t^{14}, t^{21} - ut^{19}, t^{23}, t^{28}\} \subset \mathbb{C}\{u, t\}$$

Pour $u = 0$, le semi-groupe des valuations de $S_0 \subset \mathbb{C}\{t\}$ est :



S_0 est Gorenstein avec $c = 2\delta = 36$.

Pour u fixé non nul, le semi-groupe des valuations de $S_u \subset \mathbb{C}\{t\}$ est :



S_u est encore Gorenstein avec $c = 2\delta = 36$, mais le semi groupe n'est pas le même que pour $u=0$.

D'autre part, puisque 9 et 11 sont premiers entre eux, S_0 et S_u ont même saturé que $\mathbb{C}\{t^9, t^{11}\} \subset \mathbb{C}\{t\}$ et il y a donc équisaturation.

REMARQUE :

Si on n'exige pas X_0 Gorenstein, on a des exemples beaucoup plus simples avec équisaturation et semi-groupe non constant :

$$S = \mathbb{C}\{t^5, t^6, t^8 + ut^7\} \subset \mathbb{C}\{u, t\}.$$

EXEMPLE V.5. :

où les conditions de Whitney sont satisfaites, mais où le discriminant de la projection sur un plan générique passant par l'axe des u n'est pas équivariant.

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

On considère la sous algèbre $S = \mathbb{C}\{t^4, t^6 + ut^7, t^{11}, t^{13} + \frac{u}{2}t^{14}\}$

de $\mathbb{C}\{u, t\}$; pour $u = 0$, $S_0 = \mathbb{C}\{t^4, t^6, t^{11}, t^{13}\}$ est l'algèbre de la courbe quasi homogène de \mathbb{C}^4 d'équations :

$$\omega^2 - x^5 y = z\omega - x^6 = y\omega - x^2 z = x\omega - yz = z^2 - x^4 y = y^2 - x^3 = 0$$

Son nombre de Milnor est $\mu(X_0) = 2\delta(X_0) = 12$.

On note I l'idéal de $\mathbb{C}\{x, y, z, \omega\}$ définissant X_0 , J l'idéal définissant dans X_0 le lieu critique de la projection de X_0 sur l'axe des x ; J est engendré par les mineurs 3×3 de la matrice :

$$\begin{pmatrix} -x^5 & 0 & \omega & -z & -x^4 & 2y \\ 0 & \omega & -x^2 & -y & 2z & 0 \\ 2\omega & z & y & x & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On trouve que J est l'idéal de S_0 engendré par les monomes $t^{21}, t^{23}, t^{28}, t^{30}$ et que la colongueur de J dans S_0 est égale à $\Delta_0 = 18$. C'est la multiplicité du discriminant de la projection de X_0 sur l'axe des x ; on constate que $\Delta_0 > \mu(X_0) + m(X_0) - 1 = 15$.

Pour $u \neq 0$ on a encore $\mu(X_u) = 12$. Et on trouve que la multiplicité du discriminant de la projection de X_u sur l'axe des x est $\Delta_u = 15 = \mu(X_u) + m(X_u) - 1$. S est l'algèbre d'une surface X de $\mathbb{C}^4 \times \mathbb{C}$ déformation plate de sa fibre, $(X-U, U)$ vérifie les conditions de Whitney (puisque μ et m sont constants) et le discriminant de la projection de X sur le plan des variables (u, x) n'est pas principal (il a une composante immergée en 0) bien que le lieu discriminant réduit soit identique à l'axe des u .

REMARQUES : R.O. Buchweiss nous a indiqué un autre exemple avec en plus X_0

Gorenstein : $S = \mathbb{C}\{t^6, t^8 + 2ut^9, t^{10} + ut^{11}, t^{17}, t^{19} + \frac{2u}{3}t^{21}\}$.

Ici $\mu+m-1 = 27$ est constant, et la multiplicité du discriminant de la projection générique est 33 pour $u=0$ et 27 pour $u \neq 0$ (car S_u est alors intersection complète).

Dans tous les exemples de courbes monomiales X_0 de \mathbb{C}^3 $x=t^a, y=t^b, z=t^c$ $a < b < c$ que nous avons calculés nous avons trouvé :

$$\Delta_0 = \mu(X_0) + m(X_0) - 1. \dots$$

EXEMPLE V.6. :

où la strate à μ -constant n'est pas lisse, avec X_0 irréductible dans \mathbb{C}^3 .

Nous allons voir que dans l'exemple le plus simple possible de branche irréductible non intersection complète de \mathbb{C}^3 (d'algèbre $S_0 = \mathbb{C}\{t^3, t^4, t^5\}$), la strate à μ -constant dans la déformation mini-verselle n'est pas lisse.

M. Schaps a montré ([Sc] Théorème 1), qu'une courbe réduite X_0 de \mathbb{C}^3 est déterminantielle et que la base de sa déformation miniverselle est lisse ; elle donne l'exemple de la courbe X_0 d'algèbre $S_0 = \mathbb{C}\{t^3, t^4, t^5\}$ et montre que sa déformation miniverselle est donnée par la restriction à $Z \subset \mathbb{C}^3 \times \mathbb{C}^5$ de la projection canonique de $\mathbb{C}^3 \times \mathbb{C}^5$ sur \mathbb{C}^5 , Z étant défini par l'annulation des mineurs d'ordre 2 de la matrice :

$$R = \begin{pmatrix} z & x^2 + x & T_1 + T_2 \\ y & z + x & T_3 + T_4 \\ x & y & T_5 \end{pmatrix}$$

Soit $X \subset \mathbb{C}^3 \times \mathbb{C}$ une déformation à un paramètre à μ -constant de X_0 -déformation a priori non centrée - et qu'on suppose non triviale.

Puisqu'ici une déformation de X_0 à semi-groupe constant est triviale, pour u fixé non nul l'algèbre S_u de la fibre X_u en son point singulier est isomorphe à $\mathbb{C}\{t^2, t^5\}$.

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

Par définition de la déformation mini-verselle, il existe un carré cartésien :

$$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{\phi} & Z \\ \downarrow & & \downarrow \\ \mathbb{C} & \xrightarrow{\psi} & \mathbb{C}^5 \end{array}$$

(et l'application linéaire tangente au changement de base ϕ est unique).

En composant ϕ et la paramétrisation en famille de X , $n : \mathbb{C}^2 \longrightarrow X$,

nous obtenons :

$$x(t,u) = x_0(u) + \sum_{i \geq 2} x_i(u) t^i + t^3$$

$$y(t,u) = y_0(u) + \sum_{i \geq 2} y_i(u) t^i + t^4$$

$$z(t,u) = z_0(u) + \sum_{i \geq 2} z_i(u) t^i + t^5$$

$$\Psi(u) = (T_1(u), \dots, T_5(u))$$

où les fonctions $x_i(u)$, $y_i(u)$, $z_i(u)$ ($i=0$ et $i \geq 2$) et $T_1(u), \dots, T_5(u)$

sont dans l'idéal maximal de $\mathbb{C}\{u\}$ et où la matrice

$$M(u) = \begin{pmatrix} x_2(u) & y_2(u) & z_2(u) \\ 1+x_3(u) & y_3(u) & z_3(u) \end{pmatrix} \text{ est de rang 1.}$$

En écrivant que $\phi \circ n(t,u)$ annule les déterminants d'ordre 2 de la matrice R , et par identification (nous ne reproduisons pas ici ces calculs fastidieux) on trouve que $T_1(u), \dots, T_5(u)$ sont dans le carré de l'idéal maximal de $\mathbb{C}\{u\}$: cela implique que le changement de base n n'est jamais une immersion, et donc que la strate à μ -constant n'est pas lisse.

REMARQUE :

On peut aussi montrer que la déformation $x=t^3+ut^2$, $y=t^4$, $z=t^5$ est "verselle pour les déformations à μ -constant", et que le changement de base $\Psi: \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}^5$ correspondant à cette déformation particulière n'est pas une immersion.

**VI APPENDICE : SATURATION DES ALGÈBRES ANALYTIQUES
LOCALES DE DIMENSION UN
(D'APRÈS F. PHAM ET B. TEISSIER)**

§ 0. INTRODUCTION :

Soit $C \subset (\mathbb{C}^N, 0)$ un germe de courbe analytique complexe réduite d'anneau local A . On se propose de montrer comment le critère valuatif de dépendance intégrale ($[I_4]$) permet de déterminer la structure du saturé Lipschitzien \tilde{A} de A au sens de F. Pham et B. Teissier ([P.T.]).

Soit I_A le noyau de l'homomorphisme $\bar{A} \hat{\otimes}_{\mathbb{C}} \bar{A} \longrightarrow \bar{A} \otimes_A \bar{A}$ où $\hat{\otimes}$ désigne le produit tensoriel analytique et \bar{A} le normalisé de A ; rappelons la définition du saturé de A :

DEFINITION VI.0.1. ([P.T.] :

Le saturé Lipschitzien de A est le sous anneau \tilde{A} de \bar{A} formé des $f \in \bar{A}$ tels que $f \otimes 1 - 1 \otimes f$ soit dans la clôture intégrale \bar{I}_A de I_A .

Soient C_1, \dots, C_r les branches de C , A_i l'anneau local de C_i ; on a

$\bar{A} \approx_{\mathbb{C}} \bigoplus_{i=1}^r \bar{A}_i$; si x est un paramètre transverse de A ($[Z_2]$), on peut trouver $t_i \in \bar{A}_i$

tel que $\bar{A}_i = \mathbb{C}\{t_i\}$ (uniformisante de A_i) et on peut supposer que

$x = t_1^{v_1} \otimes \dots \otimes t_r^{v_r}$ grâce à l'identification $A \subset \bar{A} = \mathbb{C}\{t_1\} \otimes \dots \otimes \mathbb{C}\{t_r\}$ (v_i est la multiplicité de C_i). On appelle (t_1, \dots, t_r) une bonne famille d'uniformisantes et $t_1 = t$ une bonne uniformisante si $r=1$.

Soit $(z_p = \bigoplus_{i=1}^r z_{p,i} ; p = 1, \dots, N)$ un système de générateurs de l'idéal maximal

m de A ; l'idéal I_A est engendré par les éléments $z_p \otimes 1 - 1 \otimes z_p, p=1, \dots, N$.

Soit $I_A^{(i,j)}$ l'idéal de $\mathbb{C}\{t_i, t_j\}$ engendré par les éléments $z_{p,i}(t_i) - z_{p,j}(t_j)$

$p = 1, \dots, N$.

on a : $\overline{A} \widehat{=} \overline{A} = \mathbb{C} \{t_i, t_j\}$ et $I_A = \mathbb{C} \{I_A^{(i,j)}\}$.

Un élément $f = f_1 \oplus \dots \oplus f_r$ de \overline{A} est dans \widetilde{A} si et seulement si pour tout couple (i,j) on a : $f_i \oplus 1 - 1 \oplus f_j \in I_A^{(i,j)}$.

D'après le critère valuatif de dépendance intégrale cette dernière condition équivaut à la condition suivante notée $(P_{i,j})$:

$(P_{i,j})$ Pour tout homomorphisme local $b : \mathbb{C}\{t_i, t_j\} \longrightarrow \mathbb{C}\{u\}$ de valuation associée v :

$$v(f_i(t_i) - f_j(t_j)) \geq v(I_A^{(i,j)}).$$

La description du saturé d'une algèbre analytique A aboutit au résultat suivant démontré au §.3.

THÉORÈME VI.0.2.

Deux germes C et D de courbes analytiques complexes réduites d'anneaux locaux A et B ont des saturés \widetilde{A} et \widetilde{B} isomorphes si et seulement si leurs projections planes génériques sont topologiquement équivalentes (ou (a)-équivalentes au sens de [Z₁]).

Précisément nous montrons que si A est l'algèbre d'une branche irréductible C , son saturé $\widetilde{A} \subset \mathbb{C}\{t\}$ est engendré par des monômes déterminés par les exposants caractéristiques de la projection plane générique de C (théorème VI.1.6, proposition VI.3.1 et lemme VI.3.3).

Dans le cas réductible, nous montrons que pour deux branches distinctes C_i et C_j , la condition $(P_{i,j})$ n'a à être vérifiée que pour un nombre fini de valuations bien définies, si on sait déjà que $f_i \in \widetilde{A}_i$ pour $i=1 \dots r$ (théorème VI.2.2) et même une seule valuation (lemme VI.3.6). Nous démontrons au passage qu'une fraction Lipschitzienne sur une branche C_i se prolonge en une fraction Lipschitzienne sur C (lemme VI.3.7). Ceci nous permet alors de déterminer le saturé \widetilde{A} de A en fonction des exposants caractéristiques des branches de la projection plane générique de C et de la multiplicité d'intersection de ces branches deux à deux (proposition VI.3.1 et VI.3.2). Et réciproquement la donnée de \widetilde{A} permet de calculer ces invariants numériques.

§ 1. CAS IRRÉDUCTIBLE :

Dans le cas $r=1$, on choisit une bonne uniformisante t de A et on a : $\bar{A} = \mathbb{C}\{t\}$,

$\bar{A} \hat{=} \bar{A} = \mathbb{C}\{t, t'\}$. Etant donné $f = \sum_{p \geq 0} a_p t^p \in \bar{A}$ on a

$f \boxtimes 1 - 1 \boxtimes f = \sum_{p \geq 0} a_p (t^p - t'^p)$, ce qui nous conduit à étudier les valuations des éléments de la forme $t^p - t'^p$:

LEMME VI.1.1. :

a) A tout homomorphisme local $b : \mathbb{C}\{t, t'\} \longrightarrow \mathbb{C}\{u\}$ sont associés deux entiers $e \geq 0$, $v_0 > 0$, et, lorsque $e > 0$, un entier $v_1 > v_0$ ou $v_1 = \infty$ tels que, pour tout $p \in \mathbb{N}^*$ on ait :

$$v(t^p - t'^p) = p v_0 \text{ si } e \text{ ne divise pas } p$$

$$v(t^p - t'^p) = (p-1) v_0 + v_1 \text{ si } e \text{ divise } p$$

b) Inversement, étant donnés e, v_0, v_1 satisfaisant les conditions de a), on peut trouver b tel que les valuations des éléments $t^p - t'^p$ soient données par les formules précédentes.

PREUVE :

a) On note $v_0 = \inf(v(t), v(t'))$ et on distingue deux cas :

- si pour tout p , $v(t^p - t'^p) = p v_0$, on prend $e = 0$

- sinon il existe ξ racine de l'unité d'ordre e telle que $v(t' - \xi t) = v_1 > v_0$

et e, v_0, v_1 satisfont a).

b) il suffit de prendre $b(t) = u^{v_0}$, $b(t') = \xi u^{v_0} + u^{v_1}$ où ξ est une racine de l'unité d'ordre $e > 0$, ou $\xi = 0$ si $e = 0$.

DÉFINITION VI.1.2. :

Soit $f = \sum_{p \geq 0} a_p t^p \in \bar{A}$. On appelle ensemble des exposants de f l'ensemble d'entiers $Ex(f) = \{p \in \mathbb{N} / a_p \neq 0\}$.

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

On appelle ensemble des exposants de $A = E(A) = \bigcup_{f \in \mathfrak{m}} \text{Ex}(f)$.

LEMME VI.1.3. :

Tout monôme t^p tel que $p \in E(A)$ est un élément de $\tilde{\mathcal{A}}$.

PREUVE :

Raisonnons par récurrence. Soit $q \in E(A)$ tel que, pour tout $p < q$ tel que $p \in E(A)$, on ait $t^p \in \tilde{\mathcal{A}}$; soit A_1 l'anneau engendré par A et les monômes t^p pour $p \in E(A)$, $p < q$. D'après l'hypothèse de récurrence et le fait que $\tilde{\tilde{\mathcal{A}}} = \tilde{\mathcal{A}}$, $\tilde{\mathcal{A}}_1 = \tilde{\mathcal{A}}$, et il suffit donc de montrer que, pour toute valuation v de $\mathbb{C}\{t, t^{-1}\}$, $v(t^q - t^{-q}) \geq v(I_{A_1})$.

Distinguons, d'après le lemme VI.1.1, deux cas :

1) si $v(t^q - t^{-q}) = qv_0$, il existe $f = t^q + \sum_{s > q} a_s t^s \in A_1$.

Donc : $v(t^q - t^{-q}) = qv_0 = v(f(t) - f(t^{-1})) \geq v(I_{A_1})$.

2) sinon $v(t^q - t^{-q}) = (q-1)v_0 + v_1 \geq (q-1)v_0 + v_1 \geq v(t^q - t^{-q}) \geq v(I_{A_1})$

où v est la multiplicité de A (et $t^v \in A \subset A_1$).

COROLLAIRE VI.1.4. :

L'anneau A est monomial : $\tilde{\mathcal{A}} = \mathbb{C}\{t^p ; p \in E(\tilde{\mathcal{A}})\}$

DÉFINITION VI.1.5. :

Soit E une partie de \mathbb{N}^* . On note $E_q = \{p \in E, p \leq q\}$ et on appelle saturé de E l'ensemble $\tilde{E} = \{q \in \mathbb{N}^* / q \text{ multiple du pgcd des éléments de } E_q\}$.

Soit $e_0 = \beta_0 = \inf \{p \in E\}$, $\tilde{E}_0 = E \cup \beta_0 \mathbb{N}^*$ et définissons deux suites d'entiers

$e_0 > e_1 > \dots > e_g = \text{pgcd} \{p / p \in E\}$ et $\beta_0 < \beta_1 < \dots < \beta_g$, ainsi qu'une suite

$\tilde{E}_0 \subset \dots \subset \tilde{E}_g$ de sous-ensembles de \mathbb{N} par les formules suivantes :

$\beta_{i+1} = \inf \{p \in E / e_i \text{ ne divise pas } p\}$, $e_{i+1} = \text{pgcd} \{\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_{i+1}\}$ et

$\tilde{E}_{i+1} = \tilde{E}_i \cup \{\beta_{i+1} + e_{i+1} \mathbb{N}^*\}$.

On a $\tilde{E} = \tilde{E}_g = \{\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_g\}^\vee$ et on appelle $\{\beta_0, \dots, \beta_g\}$ la suite caractéristique de E (de A si $E = E(A)$).

THÉORÈME VI.1.6. :

Soit $A \subset \bar{A} = \mathbb{C}\{t\}$ l'anneau d'un germe de courbe analytique irréductible muni d'une bonne uniformisante t. Le saturé de A est l'anneau monomial $\tilde{A} = \mathbb{C}\{t^p / p \in \tilde{E}(A)\}$.

Ainsi le saturé de A est déterminé à isomorphisme près par la suite caractéristique de A (qui est aussi celle de $\tilde{E}(A)$).

PREUVE :

il s'agit de montrer que $\tilde{E}(A) = E(\tilde{A})$. Soit v une valuation de $\mathbb{C}\{t, t'\}$, v_0, v_1, e les entiers associés à v par le lemme VI.1.1 et $i_e = \inf\{k/e \text{ ne divise pas } \beta_k\}$. Remarquons que, d'après le lemme VI.1.3 : $v(I_A) = \inf\{v(t^p - t'^p) / p \in E(A)\}$.

Soit $p \in \tilde{E}(A)$ on a :

1) si $p < \beta_{i_e}$, $v(t^p - t'^p) = (p-1)v_0 + v_1 \geq (\beta_0 - 1)v_0 + v_1 = v(t^{\beta_0} - t'^{\beta_0})$.

2) si $p \geq \beta_{i_e}$, $v(t^p - t'^p) \geq p v_0 \geq \beta_{i_e} v_0 = v(t^{\beta_{i_e}} - t'^{\beta_{i_e}})$.

Il en résulte que $v(t^p - t'^p) \geq v(I_A)$, donc $t^p \in \tilde{A}$ et $\tilde{E}(A) \subset E(\tilde{A})$.

Pour démontrer l'inclusion inverse, remarquons que ces formules appliquées à tous les $p \in E(A)$ montrent que :

$$v(I_A) = \inf(\beta_{i_e} v_0 ; (\beta_0 - 1)v_0 + v_1)$$

si $q \notin \tilde{E}(A)$, il s'agit de montrer que $q \notin E(\tilde{A})$ ou $t^q \notin \tilde{A}$:

soit $i \in \{0, \dots, g\}$ défini par $\beta_{i-1} < q < \beta_i$ (par convention $\beta_{-1} = 0$) ; on note

$e = e_{i-1}$ si $i \geq 1$, $e=0$ si $i=0$ et on remarque que $i=i_e$ et e ne divise pas q.

D'après le lemme VI.1.1 il existe une valuation v de $\mathbb{C}\{t, t'\}$ telle que :

$$v(t^q - t'^q) = q v_0 < \beta_{i_e} v_0 < (\beta_0 - 1)v_0 + v_1$$

donc $v(t^q - t'^q) < v(I_A)$ et $t^q \notin \tilde{A}$.

§ 2. CAS RÉDUCTIBLE :

Choisissons une bonne famille d'uniformisantes (t_1, \dots, t_r) de A , et

$\mu = \mu_i \nu_i$ ($1 \leq i \leq r$) un multiple commun à toutes les multiplicités. Pour toute branche C_i , définissons l'homomorphisme local $\varphi_i : \bar{A}_i = \mathbb{C}\{t_i\} \longrightarrow \mathbb{C}\{\tau\}$ $\varphi_i(t_i) = \tau^{\mu_i}$.

Soient C_i et C_j deux branches distinctes :

DÉFINITION VI.2.1. :

pour toute racine μ -ième de l'unité, ε , et tout $f = f_1 \otimes \dots \otimes f_r \in \bar{A}$, nous appelons ε -évaluation de f le nombre

$$m_{i,j,\varepsilon}(f) = v_\tau [\varphi_i(f_i)(\tau) - \varphi_j(f_j)(\varepsilon\tau)] = v_\tau [f_i(\tau^{\mu_i}) - f_j(\varepsilon\tau)^{\mu_j}]$$

et ε -évaluation de A le nombre $m_{i,j,\varepsilon} = \inf\{m_{i,j,\varepsilon}(f) ; f \in A\}$.

THÉORÈME VI.2.2 :

Soit $A \subset \bar{A} = \mathbb{C}\{t_1\} \otimes \dots \otimes \mathbb{C}\{t_r\}$ une algèbre analytique réduite de dimension un, munie d'une bonne famille d'uniformisantes (t_1, \dots, t_r) . Pour que $f = f_1 \otimes \dots \otimes f_r \in \bar{A}$ soit un élément de \tilde{A} , il faut et il suffit que les deux conditions suivantes soient satisfaites :

(a) Pour tout $i \in \{1, \dots, r\}$, $f_i \in \tilde{A}_i$.

(b) Pour tout $(i, j) \in \{1, \dots, r\}^2$, $i \neq j$, et tout ε racine μ -ième de l'unité

$$m_{i,j,\varepsilon}(f) \geq m_{i,j,\varepsilon}$$

REMARQUE :

Nous verrons (lemme VI.3.6) après l'étude du saturé des germes de courbes planes que cette dernière condition peut être remplacée par la seule condition suivante ^(b) pour (i, j) fixé et $\underline{\varepsilon}$ racine μ -ième de l'unité telle que

$$m_{i,j,\underline{\varepsilon}} = \sup \{m_{i,j,\varepsilon} ; \varepsilon^{\mu} = 1\} : (b') m_{i,j,\underline{\varepsilon}}(f) \geq m_{i,j,\underline{\varepsilon}}$$

D'autre part, il résulte de (a) et du théorème VI.1.6 que A et \tilde{A} ont même multiplicité.

PREUVE DU THÉORÈME VI.2.2.

La condition $(P_{i,i})$ de l'introduction équivaut à $f_i \in \tilde{A}_i$ car $I_A^{(i,i)} = I_{A_i}$ et la condition (a) du théorème est donc nécessaire.

Pour deux entiers (i,j) distincts parmi $\{1, \dots, r\}$ et v une valuation de $\mathbb{C}\{t_i, t_j\}$ définie par l'homomorphisme local $b : \mathbb{C}\{t_i, t_j\} \rightarrow \mathbb{C}\{u\}$, distinguons deux cas :

1er Cas :

$$v(t_i^{\nu_i} - t_j^{\nu_j}) = \inf(v(t_i^{\nu_i}), v(t_j^{\nu_j})) = v(I_A^{(i,j)});$$

comme A_i et \tilde{A}_i (resp. A_j et \tilde{A}_j) ont la même multiplicité ν_i (resp. ν_j), la condition $(P_{i,j})$ pour une telle valuation équivaut à $f_i(0) = f_j(0)$.

2ème Cas :

$$v(t_i^{\nu_i} - t_j^{\nu_j}) > \inf(v(t_i^{\nu_i}), v(t_j^{\nu_j})).$$

Cette condition implique $\nu_i \nu_i = \nu_j \nu_j$ où $\nu_i = v(t_i)$ et $\nu_j = v(t_j)$.

Notons $\psi : \mathbb{C}\{t_i, t_j\} \rightarrow \mathbb{C}\{\tau, \tau'\}$ l'homomorphisme défini par $\psi(t_i) = \tau^{\mu_i}$,

$\psi(t_j) = \tau'^{\mu_j}$; E et F les unités de $\mathbb{C}\{u\}$ telles que $b(t_i) = u^{\nu_i} E$ et $b(t_j) = u^{\nu_j} F$.

Nous pouvons choisir alors un homomorphisme $\hat{b} : \mathbb{C}\{\tau, \tau'\} \rightarrow \mathbb{C}\{u\}$:

$$\hat{b}(\tau) = u^{\nu_i \nu_i} [E(u^\mu)]^{1/\mu_i} \text{ et } \hat{b}(\tau') = u^{\nu_j \nu_j} [F(u^\mu)]^{1/\mu_j}.$$

On vérifie alors :

$$\hat{b} \circ \psi(t_i) = u^{\mu \nu_i} E(u^\mu) = b(t_i)(u^\mu)$$

$$\hat{b} \circ \psi(t_j) = u^{\mu \nu_j} F(u^\mu) = b(t_j)(u^\mu)$$

Autrement dit, si \tilde{v} est la valuation de $\mathbb{C}\{\tau, \tau'\}$ associée à \hat{b} :

$$\tilde{v} \circ \psi = \mu v.$$

La condition sur v devient, pour \tilde{v} :

$\tilde{v}(\tau^\mu - \tau'^\mu) > \mu \tilde{v}(\tau) = \mu \tilde{v}(\tau') = \mu v_0$, et il existe une unique racine μ -ième de l'unité, ε , telle que $v(\tau'^{-\varepsilon} \tau) = v_1 > v_0$ (lemme VI.1.1).

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

Notons encore \hat{v}_ε la valuation de $\mathbb{C}\{\tau, \tau'\}$: $\hat{v}_\varepsilon(h) = v_\tau(h(\tau, \varepsilon\tau))$:

on a alors $\hat{v}_\varepsilon \circ \psi(f_i(t_i) - f_j(t'_j)) = m_{i,j,\varepsilon}(f)$.

Reprenons maintenant la démonstration du théorème VI.2.2 : la condition (b) est également nécessaire puisqu'elle exprime la condition $(P_{i,j})$ pour les valuations $v_\varepsilon = \hat{v}_\varepsilon \circ \psi$ de $\mathbb{C}\{t_i, t'_j\}$.

Pour la réciproque nous avons besoin du lemme :

LEMME VI.2.3 :

Soit v une valuation de $\mathbb{C}\{t_i, t'_j\}$ satisfaisant à la condition du 2ème cas,

\hat{v} la valuation de $\mathbb{C}\{\tau, \tau'\}$ associée, et ε l'unique racine μ -ième de l'unité pour laquelle $\hat{v}(\tau' - \varepsilon\tau) > \hat{v}(\tau') = \hat{v}(\tau) = v_0$.

On a alors $\mu v(I_A^{(i,j)}) = \inf(m_{i,j,\varepsilon} v_0, \hat{v}(\tau^{\mu-\tau'^{\mu}}))$.

PREUVE DU LEMME :

Pour tout $f \in \overline{A}$, il existe des germes U et g de $\mathbb{C}\{\tau, \tau'\}$, U inversible, tels que :

$$(1) \psi(f_i(t_i) - f_j(t'_j)) = \tau^{m_{i,j,\varepsilon}(f)} U + (\tau' - \varepsilon\tau) g(\tau, \tau')$$

Lorsque $f \in \tilde{A}_1 \otimes \dots \otimes \tilde{A}_r$, $g(\tau, \tau') \in (\tau, \tau')^{\mu-1}$ et par conséquent :

$$(2) \mu v(f_i(t_i) - f_j(t'_j)) = \hat{v}(\psi(f_i(t_i) - f_j(t'_j))) \geq \inf(m_{i,j,\varepsilon}(f) v_0, \hat{v}(\tau^{\mu-\tau'^{\mu}}))$$

Donc en particulier :

$$\mu v(I_A^{(i,j)}) = \mu \inf\{v(f_i(t_i) - f_j(t'_j)) ; f \in A\} \geq \inf(m_{i,j,\varepsilon}(f) v_0, \hat{v}(\tau^{\mu-\tau'^{\mu}}))$$

On en déduit l'égalité du lemme car il est clair que

$$\hat{v}(\tau^{\mu-\tau'^{\mu}}) = \mu v(t_i^{\nu_i} - t'_j{}^{\nu_j}) \geq \mu v(I_A^{(i,j)}) \text{ et il existe } f \in A \text{ tel que } m_{i,j,\varepsilon}(f)$$

$$= m_{i,j,\varepsilon}; \text{ donc, si } m_{i,j,\varepsilon} v_0 < \hat{v}(\tau^{\mu-\tau'^{\mu}}),$$

$$\mu v(I_A^{(i,j)}) \leq \mu v(f_i(t_i) - f_j(t'_j)) = m_{i,j,\varepsilon} v_0 \text{ d'après (1).}$$

PREUVE DE (a) et (b) $\implies f \in \tilde{A}$:

D'après (a), $f \in \tilde{A}_1 \otimes \dots \otimes \tilde{A}_r$.

L'inégalité $m_{i,j,\epsilon}(f) \geq m_{i,j,\epsilon} > 0$ entraîne $f_i(0) = f_j(0)$ et la condition $(P_{i,j})$ est satisfaite pour les valuations du 1er cas.

Dans le 2ème cas on a, d'après le lemme VI.2.3, (2) et (b) :

$$\mu v(f_i(t_i) - f_j(t_j)) \geq \inf (m_{i,j,\epsilon}(f) v_0, v(\tau^\mu - \tau'^\mu))$$

$$" \geq \inf (m_{i,j,\epsilon} v_0, v(\tau^\mu - \tau'^\mu))$$

$$" \geq \mu v(I_A^{(i,j)}).$$

§ 3. SATURATION DES COURBES PLANES ET PROJECTIONS PLANES GÉNÉRIQUES.

Nous reprenons les notations du chapitre IV.

PROPOSITION VI.3.1.:

Il existe un ouvert de Zariski V de \mathcal{G} tel que, si $H \in V$, $A' = \Pi_H^*(A)$ a le même saturé que A . (A' désigne l'algèbre de la projection $\Pi_H(C)$).

PREUVE :

Il existe un ouvert de Zariski $V^{(i,j)}$ de \mathcal{G} tel que, si $H \in V^{(i,j)}$, l'idéal de définition $I_A^{(i,j)}$ de $\mathbb{C}\{t_i, t_j\}$ qui est engendré par

$\{\omega_k = z_{k,i}(t_i) - z_{k,j}(t_j) ; k=1, \dots, N\}$ ait même multiplicité que l'idéal engendré

par $\{a_1 \omega_1 + \dots + a_N \omega_N, b_1 \omega_1 + \dots + b_N \omega_N\}$ (H étant défini par les équations

$a_1 z_1 + \dots + a_N z_N = b_1 z_1 + \dots + b_N z_N = 0$) c'est à dire $I_{A'}^{(i,j)}$. Il en résulte,

d'après [R], que $I_A^{(i,j)}$ et $I_{A'}^{(i,j)}$ ont même clôture intégrale et donc, si

$$H \in V = \bigcap_{i,j} V^{(i,j)}, A \text{ et } A' \text{ ont même saturé. } \blacksquare$$

On se propose maintenant de démontrer un résultat pour un germe de courbe plane C ; de ce résultat et de la proposition précédente on déduit aussitôt le théorème VI.0.2. Dorénavant la courbe C est donc supposée plane.

PROPOSITION VI.3.2.

Soit A l'anneau local d'un germe de courbe plane réduite C . Son saturé \tilde{A} est déterminé (à isomorphisme analytique près) par les exposants caractéristiques de ses branches $([Z_1], [Z_g])$ et par les multiplicités d'intersection

$$m_{i,j} = (C_i; C_j) \text{ des branches deux à deux.}$$

Inversement la donnée de \tilde{A} détermine ces invariants numériques.

Remarquons que ce résultat implique que l'ouvert V de la proposition VI.3.1 n'est autre que l'ouvert Ω des directions de projections génériques de C .

LEMME VI.3.3 :

La proposition VI.3.2 est vraie lorsque C est irréductible.

PREUVE :

Soit $(x = t^{\beta_0}, y = \sum_{p \geq \beta_0} a_p t^p)$ la normalisation de C et $\{\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_g\}$ les

exposants caractéristiques de C définis par les formules de récurrence :

$$\beta_i = \inf \{k \in \mathbb{N} ; a_k \neq 0 \text{ et } e_{i-1} = \text{pgcd}(\beta_0, \dots, \beta_{i-1}) \text{ ne divise pas } k\}$$

$$\text{On a : } \tilde{E}(A) = \{\{\beta_0\} \cup E_x(y)\}^{\vee} = \{\beta_0, \dots, \beta_g\}^{\vee} \text{ et } \{\beta_0, \dots, \beta_g\}$$

coincide avec la suite caractéristique de A qui détermine \tilde{A} à isomorphisme près (théorème VI.1.6).

Inversement $\tilde{E}(\tilde{A})$ est le semi-groupe de $\tilde{A} \subset \mathbb{C}\{t\}$, donc est un invariant analytique de \tilde{A} ($[T_3]$); il en est donc de même de $\{\beta_0, \dots, \beta_g\}$. ■

Dans le cas réductible, soit $(x_i = t_i^{\nu_i}, y_i = \sum_{p \geq \nu_i} \alpha_p^i t_i^p)$ la normalisation de la i -ème branche de C ($i=1, \dots, r$) et $\varphi_i(x_i) = \tau^{\mu}$; $\varphi_i(y_i) = \sum_{k \geq \mu} a_k^i \tau^k$.

Remarquons que la suite caractéristique de $\{\varphi_i(x_i), \varphi_i(y_i)\}$ est exactement le produit par μ_i de la suite caractéristique de A_i . D'autre part, d'après la définition VI.2.1, pour deux branches distinctes C_i et C_j ,

$$m_{i,j,\varepsilon} = v_{\tau}(\varphi_i(y_i)(\tau) - \varphi_j(y_j)(\varepsilon\tau)) = \inf\{k ; a_k^i \neq \varepsilon^k a_k^j\}.$$

Les nombres $m_{i,j,\epsilon}$ mesurent la distance entre deux feuilles des revêtements ramifiés C_i et C_j au-dessus de l'axe des x :

LEMME VI.3.4. :

La multiplicité d'intersection $m_{i,j}$ de deux branches C_i et C_j est donnée, en fonction des ϵ -valuations de A , par :

$$m_{i,j} = \frac{1}{\mu_i \mu_j} \sum_{\epsilon^{\mu} = 1} m_{i,j,\epsilon}$$

PREUVE :

Soit v_x la valuation naturelle de $\mathbb{C}\{x\} \subset \mathbb{C}\{\tau\}$.

On a :

$$m_{i,j} = v_x \left(\prod_{\epsilon^{\mu} = 1} (y_i(\epsilon\tau)^{\mu_i} - y_j((\eta\tau)^{\mu_j})) \right)$$

$$m_{i,j} = \frac{1}{\mu_i \mu_j} \sum_{\epsilon^{\mu} = \eta^{\mu} = 1} v_{\tau} [y_i((\epsilon\tau)^{\mu_i}) - y_j((\eta\tau)^{\mu_j})]$$

$$m_{i,j} = \frac{1}{\mu_i \mu_j} \sum_{\epsilon^{\mu} = \eta^{\mu} = 1} m_{i,j,\eta\epsilon} = \frac{1}{\mu_i \mu_j} \sum_{\epsilon^{\mu} = 1} m_{i,j,\epsilon} \quad \blacksquare$$

Nous allons préciser la valeur des nombres $m_{i,j,\epsilon}$ lorsque ϵ décrit les racines μ -ème de l'unité, pour deux branches distinctes C_i et C_j . Notons

$\{\beta_0^i = \mu, \beta_1^i, \dots, \beta_{g_i}^i\}$ la suite caractéristique de $\varphi_i(A_i)$: c'est le produit par μ_i

de la suite des exposants caractéristiques de C_i . Nous supposons alors que les suites caractéristiques de $\varphi_i(A_i)$ et $\varphi_j(A_j)$ coïncident jusqu'à l'ordre w inclu et nous noterons dorénavant :

$$\{\beta_0 = \mu, \beta_1 = \beta_1^i = \beta_1^j, \dots, \beta_w = \beta_w^i = \beta_w^j\}$$

et $e_s = \text{pgcd}(\beta_0, \dots, \beta_s)$, pour $0 \leq s \leq w$.

Enfin soit $\gamma_{i,j} = \sup \{m_{i,j,\epsilon} ; \epsilon^{\mu} = 1\}$.

LEMME VI.3.5. :

Il existe un entier $q \leq w$ tel que l'ensemble des entiers $\{m_{i,j,\varepsilon} ; \varepsilon^\mu = 1\}$ soit égal à $\{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_q, \gamma_{ij}\}$ pour $q \geq 1$ et à $\{\gamma_{i,j}\}$ pour $q=0$.

De plus, le nombre de racines μ -ème de l'unité pour lesquelles $m_{i,j,\varepsilon} = \beta_s$ (resp. $m_{i,j,\varepsilon} = \gamma_{i,j}$) est égal à $e_{s-1} - e_s$ pour $s=1, \dots, q$ (resp. e_q).

PREUVE :

Soit $\underline{\varepsilon}$ satisfaisant à $m_{i,j,\underline{\varepsilon}} = \gamma_{i,j}$; pour tout $k < \gamma_{i,j}$, $a_k^i = (\underline{\varepsilon})^k a_k^j$.

On définit l'entier q par les conditions suivantes :

$$q=0 \text{ si } \gamma_{i,j} \leq \beta_1$$

$$\text{sinon } \beta_q < \gamma_{i,j} \leq \beta_{q+1} \text{ (en posant } \beta_{w+1} = \infty \text{)}.$$

Prenons alors ε tel que $m_{i,j,\varepsilon} < \gamma_{i,j}$; $m_{i,j,\varepsilon} = \inf \{k ; a_k^i \neq \varepsilon^k a_k^j\}$.

Or $m_{i,j,\varepsilon} < \beta_{q+1}$ implique que e_q divise $m_{i,j,\varepsilon}$ et donc $\varepsilon^{e_q} \neq (\underline{\varepsilon})^{e_q}$. Comme pour tout entier $s \geq 1$, e_s divise e_{s-1} et que $\varepsilon^{e_0} = (\underline{\varepsilon})^{e_0} = 1$, il existe un entier t pour lequel $\varepsilon^{e_t} \neq (\underline{\varepsilon})^{e_t}$ et $\varepsilon^{e_{t-1}} = (\underline{\varepsilon})^{e_{t-1}}$. On en déduit que

$$m_{i,j,\varepsilon} = \beta_t \text{ puisque } a_{\beta_t}^i \neq 0, \varepsilon^{\beta_t} \neq (\underline{\varepsilon})^{\beta_t}, \text{ et pour } k < \beta_t \text{ et } a_k^i \neq 0$$

$$e_{t-1} \text{ divise } k \text{ et par conséquent } \varepsilon^k = (\underline{\varepsilon})^k.$$

La condition $\varepsilon^{e_{t-1}} = (\underline{\varepsilon})^{e_{t-1}}$ et $\varepsilon^{e_t} \neq (\underline{\varepsilon})^{e_t}$ est nécessaire et suffisante pour que $m_{i,j,\varepsilon} = \beta_t$, ce qui prouve la seconde partie du lemme.

PREUVE DE LA PREMIÈRE PARTIE DE LA PROPOSITION VI.3.2. :

D'après les deux lemmes précédents :

$$(*) \mu_i \mu_j m_{i,j} = (e_0 - e_1) \beta_1 + \dots + (e_{q-1} - e_q) \beta_q + e_q \gamma_{i,j}$$

Introduisons encore $e_{i-1} = n_i e_i$ et

$$\bar{\beta}_s = (n_1 - 1) n_2 \dots n_{s-1} \beta_1 + \dots + (n_{s-1} - 1) \beta_{s-1} + \beta_s.$$

Les nombres $\{\bar{\beta}_s ; 0 \leq s \leq q\}$ sont les premiers générateurs minimaux des semi-groupes de $\varphi_i(A_i)$ ou $\varphi_j(A_j)$ et on a :

$$\bar{\beta}_{s+1} = n_s \bar{\beta}_s - \beta_s + \beta_{s+1}. \quad ([Z_8] \text{ théorème 3.9}).$$

On peut alors écrire :

$$\mu_i \mu_j m_{i,j} = e_{q-1} \bar{\beta}_q - e_q \beta_q + e_q \gamma_{i,j}$$

D'où

$$e_{q-1} \bar{\beta}_q < \mu_i \mu_j m_{i,j} \leq e_q (n_q \bar{\beta}_q - \beta_q + \beta_{q+1}) = e_q \bar{\beta}_{q+1}$$

Ainsi l'entier q est déterminé par la multiplicité d'intersection $m_{i,j}$ et les exposants caractéristiques des branches C_i et C_j , ce qui, d'après le lemme VI.3.5 et le théorème VI.2.2 démontre la première partie de la proposition VI.3.2.

LEMME VI.3.6. :

Soit $f \in \epsilon_{i=1}^r \tilde{A}_i \subset \bar{A}$ et $\underline{\epsilon}$ tel que $m_{i,j,\underline{\epsilon}} = \gamma_{i,j}$. Si $m_{i,j,\underline{\epsilon}}(f) > m_{i,j,\underline{\epsilon}}$, pour toute racine μ -ème de l'unité on a : $m_{i,j,\epsilon}(f) \geq m_{i,j,\epsilon}$.

PREUVE :

Notons $\varphi_i(f_i) = \sum b_k^i \tau^k$; la condition $m_{i,j,\underline{\epsilon}}(f) \geq m_{i,j,\underline{\epsilon}}$ équivaut à $b_k^i = (\underline{\epsilon})^k b_k^j$ pour tout entier $k < \gamma_{i,j}$.

Distinguons deux cas :

1) Si $m_{i,j,\epsilon} = \beta_t < \gamma_{i,j}$ on a $\epsilon^{e_{t-1}} = (\underline{\epsilon})^{e_{t-1}}$ et

$$m_{i,j,\epsilon}(f) \geq \inf \{k \in \{\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_q\}^\vee ; e_{t-1} \text{ ne divise pas } k\} = \beta_t$$

car la condition $f_i \in \tilde{A}_i$ entraîne, pour $b_k^i \neq 0$, $k \in \{\beta_0^i, \dots, \beta_{g_i}^i\}^\vee$, et donc

$k \in \{\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_q\}^\vee$ pour $k < \gamma_{i,j}$.

DÉFORMATIONS ÉQUISINGULIÈRES

2) Si $m_{i,j,\varepsilon} = \gamma_{i,j}$, $\varepsilon^{e_q} = (\underline{\varepsilon})^{e_q}$ et on déduit de même $m_{i,j,\varepsilon}(f) \geq \gamma_{i,j} = m_{i,j,\varepsilon}$ ce qui termine la démonstration du lemme.

LEMME VI.3.7. :

Soit $\pi_i : \bar{A} = \bar{A}_1 \otimes \dots \otimes \bar{A}_r \rightarrow \bar{A}_i$ la projection canonique sur le i -ème facteur. On a $\tilde{A}_i = \pi_i(\tilde{A})$.

PREUVE :

Commençons par démontrer, pour trois indices i,j,k l'inégalité triangulaire :

$$\gamma_{j,k} \geq \inf(\gamma_{i,j}, \gamma_{i,k}) \text{ et } \gamma_{j,k} = \gamma_{i,j} \text{ si } \gamma_{i,j} < \gamma_{i,k}.$$

a) Il existe des racines μ -ème de l'unité, ε et ε' telles que pour tout entier $p < \inf(\gamma_{i,j}, \gamma_{i,k})$ on ait :

$$a_p^i = \varepsilon^p a_p^j \text{ et } a_p^i = \varepsilon'^p a_p^k. \text{ Et donc } a_p^j = \left(\frac{\varepsilon'}{\varepsilon}\right)^p a_p^k.$$

On en déduit $\gamma_{j,k} \geq \inf(\gamma_{i,j}, \gamma_{i,k})$

b) Si $\gamma_{i,j} < \gamma_{i,k}$, pour toute racine μ -ème de l'unité ε , il existe un entier $p \leq \gamma_{i,j}$ tel que $a_p^i \neq \varepsilon^p a_p^j$ et il existe une racine μ -ème ε' telle que $a_p^i = \varepsilon'^p a_p^k$. Donc $a_p^j \neq \left(\frac{\varepsilon'}{\varepsilon}\right)^p a_p^k$: pour toute racine $\varepsilon'' = \frac{\varepsilon'}{\varepsilon}$ de l'unité, il existe donc $p \leq \gamma_{i,j}$ vérifiant $a_p^j \neq \varepsilon''^p a_p^k$ c'est à dire $\gamma_{j,k} \leq \gamma_{i,j}$.

Démontrons maintenant le lemme : soit $h_i \in \tilde{A}_i$ et $\varphi_i(h_i) = \sum_{p \geq 0} c_p^i \tau^p$.

Choisissons, pour tout indice j distinct de i , une racine μ -ème de l'unité $\varepsilon_{i,j}$, telle que $m_{i,j,\varepsilon_{i,j}} = \gamma_{i,j}$ et définissons :

$$k_j = \left(\sum_{p \geq 0} c_p^j (\varepsilon_{i,j})^{-p} \tau^p \right) [\gamma_{i,j}] = \sum_{0 \leq p < \gamma_{i,j}} c_p^j \tau^p$$

avec $c_p^j = c_p^i (\varepsilon_{i,j})^{-p}$, le symbole $(\quad) [\gamma_{i,j}]$ signifiant que l'on a tronqué

la série à l'ordre $\gamma_{i,j}$.

Pour $p < \gamma_{i,j}$ et $c_p^i \neq 0$, soit s défini par $\beta_s \leq p < \beta_{s+1}$; p est multiple de $e_s = \text{pgcd}(\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_s)$, donc multiple de μ_i et μ_j ; on peut donc trouver $h_j \in \tilde{\mathcal{A}}_j$ tel que $k_j = \varphi_j(h_j) : h_j = \sum_{0 \leq p < \gamma_{i,j}} c_p^j t_j^{p/\mu_j}$.

Il nous reste à vérifier que $h = h_1 \otimes \dots \otimes h_r$ vérifie les conditions $P_{j,k}$ pour avoir $h \in \tilde{\mathcal{A}}$ et $\pi_i(h) = h_i$. Pour tout ε et tout entier p :

$$c_p^k \varepsilon^p - c_p^j = c_p^i \varepsilon_{i,j}^{-p} \left[(\varepsilon_{i,j} \varepsilon_{i,k}^{-1} \varepsilon)^p - 1 \right].$$

On suppose $\gamma_{i,j} \leq \gamma_{i,k}$.

Soit $p < \gamma_{i,j}$ tel que $c_p^i \neq 0$; les trois suites caractéristiques coïncident jusqu'à l'ordre q , $\{\beta_0, \dots, \beta_q\}$ et p est multiple de e_s si $\beta_s \leq p < \beta_{s+1}$.

Choisissons $\varepsilon = \varepsilon_{j,k}$; on a $(\varepsilon_{i,j})^{e_s} = (\varepsilon_{i,k})^{e_s} = (\varepsilon_{j,k})^{e_s} = 1$

et donc $m_{j,k,\varepsilon_{j,k}}(h) \geq \gamma_{i,j}$.

Lorsque $\gamma_{i,j} < \gamma_{i,k}$, $\gamma_{i,j} = \gamma_{j,k}$ et d'après le lemme VI.3.6 la condition $P_{j,k}$

est vérifiée pour h . Lorsque $\gamma_{i,j} = \gamma_{i,k}$, puisque les séries $\varphi_j(h_j)$ et $\varphi_k(h_k)$

sont tronquées à partir de cet ordre, la condition est automatiquement satisfaite

car $m_{j,k,\varepsilon_{j,k}}(h) = +\infty$.

REMARQUE :

On déduit facilement du lemme VI.3.7. que si le couple $(h_i, h_j) \in \tilde{\mathcal{A}}_i \otimes \tilde{\mathcal{A}}_j$ vérifie les conditions $P_{i,j}$, il existe $h \in \tilde{\mathcal{A}}$ tel que $\pi_i(h) = h_i$ et $\pi_j(h) = h_j$.

En effet, soit $H \in \tilde{\mathcal{A}}$ construit à partir de h_j comme dans le lemme précédent :

$\pi_i(H) = h_i$ et $\pi_j(H)$ coïncide avec h_j , jusqu'à l'ordre $\gamma_{i,j}$.

De même en appliquant la même construction à partir de $h_j - \pi_j(H)$ on obtient $K \in \tilde{\mathcal{A}}$

tel que $\pi_j(K) = h_j - \pi_j(H)$ et $\pi_i(K) = 0$.

Donc $\pi_i(H+K) = h_i$ et $\pi_j(H+K) = h_j$.

FIN DE LA DÉMONSTRATION DE LA PROPOSITION VI.3.2. :

D'après le lemme VI.3.7 $\tilde{X}_i = \pi_i(\tilde{X})$ et les exposants caractéristiques

$\{\beta_0^i, \beta_1^i, \dots, \beta_{g_i}^i\}$ sont des invariants analytiques de \tilde{X}_i (lemme VI.3.3) donc de \tilde{X} .

D'autre part, d'après la dernière remarque ci-dessus on a :

$$\dim_{\mathbb{C}} [(\tilde{X}_i \otimes \tilde{X}_j) / [\pi_i \otimes \pi_j](\tilde{X})] = \# \{p \in \{\beta_0, \dots, \beta_q\}^{\vee} ; p < \gamma_{i,j}\}$$

ce qui montre que $\gamma_{i,j}$ est un invariant analytique de \tilde{X} , donc aussi $m_{i,j}$

d'après la formule (*).

R É F É R E N C E S

- [Bo] J. BOARDMAN. "Singularities of differential mappings" Publ. I.H.E.S. n° 33 (1967).
- [Br] K. BRAUNER. Zur Geometrie der Funktionen \mathbb{Z} weir komplexen Veränderlichen. Abh. Math. Sem. Hamburg 6 (1928) 1.54.
- [B - S] J. BRIANÇON et J.P. SPEDER. "Les conditions de Whitney impliquent μ^* constant" Annales de l'Inst. Fourier (26. fasc. 2) (1976).
- [Bu] R.O. BUCHWEISS "On deformations of monomial curves" in Séminaire sur les singularités de surfaces. Publ. centre de Math. de l'Ecole Polytechnique (1976-77).
- [B - G] R.O. BUCHWEISS et G.M. GREUEL. "Le nombre de Milnor, équisingularité et déformations des singularités de courbes réduites" Preprint (Juillet 78).
- [D] C. DELORME. "Sous monoïdes d'intersection complète de \mathbb{N} " An. Scient. Ec. Norm. Sup. 4ème série tome 9 (1976).
- [Gi₁] M. GIUSTI. "Sur les singularités d'intersections complètes quasi homogènes" Ann. inst. Fourier Tome 27 fasc. 3 (1977).
- [Gi₂] M. GIUSTI. Classification des singularités isolées d'intersections complètes Publ. Centre de Math de l'Ecole Polytechnique. Palaiseau (1977).
- [G - F] H. GRAUERT et K. FRITZCHE "Several Complex variables" Springer Verlag éditeur (1976).
- [G - H] G.M. GREUEL et H. HAMM "Invarianten quasihomogener vollständiger Durchschnitte" Preprint.
- [H₁] H. HIRONAKA. "Stratification and flatness" Lectures at the Nordic Summer School Oslo (1976) Noordhoff. Per Holm éditeur.
- [H₂] H. HIRONAKA "Normal cones in analytic Whitney stratifications" Publ. Math. I.H.E.S. (36) (1969).

RÉFÉRENCES

- [K] F. KUNZ. "The value semigroup of a one-dimensional Gorenstein ring".
Proc. A.M.S. vol.25 (1970).
- [Lê₁] Lê D.T. "Calcul du nombre de Milnor d'une singularité isolée d'inter-
section complète" Publ. du Centre de Math. de l'Ecole Polytechnique
(1973) ou Funct. Anal. i ego Priilo (8) (1974) p.45-49.
- [Lê₂] Lê D.T. "Sur un critère d'équisingularité". Séminaire Norguet
1970-71. Springer Lectures Notes n° 409. Cf. aussi : même titre,
note aux C.R.A.S. Paris t. 272 (1971).
- [L - R] Lê. D.T. et C.P.RAMANUJAM. "The invariance of the Milnor number
implies the invariance of the topological type". Amer. J. of Math.
98, 1 (1976).
- [Ma₁] J. MATHER. "Notes on topological stability" Harvard University (1970).
- [Ma₂] J. MATHER "On Thom-Boardman singularities" in Proceeding Dynamical
systems conference, Academic Press (1973).
- [Mi] J. MILNOR "Singular points of complex hypersurfaces". Ann. Math.
Studies n° 61 Princeton U.P. (1968).
- [N] R. NARASIMHAN "Introduction to the theory of analytic spaces"
Lecture Notes n° 25 Springer editeur (1966).
- [P - T] F. PHAM et B. TEISSIER "Fractions Lipschitziennes d'une algèbre analy-
tique complexe et saturation de Zariski" Publ. Centre de Math. de
l'école Polytechnique (1969) ou Actes du Congrès de Math. Nice
(1970).
- [Pi] H. PINKHAM "Déformation of Algebraic Varieties with G_m action"
Astérisque vol. 20 (1974).
- [R] D. REES "A-transforms of local rings and a theorem on multiplicities"
Proc. Camb. Phil. Soc. 57 (1961).
- [Sc] M. SHAPS "Déformations de courbes gauches" in Astérisque n°7 et 8
(1973).

- [Se] J.P. SERRE "Sur les modules projectifs" in séminaire Dubreil-Pisot (1960/61).
- [Sp] J.P. SPEDER "Analyticité des conditions de Whitney strictes" Ann. Inst. Fourier. t.23 fasc. 3 (1973).
- [St] J. STUTZ. "Equisingularity and equisaturation" Amer. Journ. of Math. 94 (1972).
- [T₁] B. TEISSIER. "The Hunting of invariants" Lecture at the Nordic Summer School Oslo (1976) Noordhoff. Per Holm éditeur.
- [T₂] B. TEISSIER. "Résolution simultanée I et II "in Séminaire sur les singularités des surfaces, Ecole Polytechnique Palaiseau (1976-77).
- [T₃] B. TEISSIER. Appendice à [Z₈].
- [T₄] B. TEISSIER. "Cycles évanescents sections planes et conditions de Whitney" in Singularités à Cargèse. Astérisque n° 7 et 8 (1973).
- [T₅] B. TEISSIER. "Sur diverses conditions numériques d'équisingularité des familles de courbes". Publ. du centre de Math. de l'Ecole Polytechnique (1975).
- [Th] R. THOM. "Ensembles et morphismes stratifiés" Bull. Amer. Math. Soc. 75 (1969).
- [Wa] J. WAHL. "Equisingular deformations of plane algebroid curves". Trans. of the A.M.S. (Providence R.I.) vol. 193 (1974).
- [W] H. WHITNEY. "Tangents to analytic variety" Ann. of Math. (81) (1965).
- [Z₁] O. ZARISKI. "Studies in equisingularity I" Am. Journal of Math. 87 (1965).
- [Z₂] O. ZARISKI. "Studies in equisingularity II" Am. Journal of Math. 87 (1965).
- [Z₃] O. ZARISKI. "Studies in equisingularity III" Am. Journal of Math. 90 (1968).

RÉFÉRENCES

- [Z₄] O. ZARISKI. "General theory of saturation and of saturated local rings II" American Journal of Math. 93 (1971).
- [Z₅] O. ZARISKI. "on the topology of Algebroid Singularities" Am. Journal of Math 54 (1932).
- [Z₆] O. ZARISKI. "Contributions to the problem of equisingularity" in : Questions on algebraic varieties. C.I.M.E. (III Ciclo 1969).
- [Z₇] O. ZARISKI. "Some open questions on the theory of singularities" Bull. A.M.S. 77-4 (1971).
- [Z₈] O. ZARISKI. "Modules des branches planes". Publ. du centre de Math. de l'Ecole Polytechnique (1973).